

Originalanleitung

Inhaltsverzeichnis

1 Sicherheitshinweise	P44
2 Produkt-Einführung	P48
3 Installation	P50
4 Vorbereitung auf die erste Verwendung	P53
5 Karte des Gartens erstellen	P58
6 Bedienung	P64
7 Dreamehome App	P67
8 Wartung	P70
9 Akku	P74
10 Winterlager	P74
11 Transport	P74
12 Fehlersuche	P75
13 Spezifikationen	P80

1 Sicherheitshinweise

1.1 Allgemeine Sicherheitshinweise

- Benutzen Sie das Gerät und sein Zubehör nicht bei schlechten Wetterbedingungen, insbesondere nicht bei Gefahr eines Blitzeinschlags.
- Lesen Sie die Bedienungsanleitung sorgfältig durch und machen Sie sich mit ihrem Inhalt vertraut, bevor Sie das Gerät verwenden.
- Kombinieren Sie das Gerät nur mit von Dreame empfohlenen Produkten. Jede hiervon abweichende Verwendung ist unsachgemäß.
- Erlauben Sie Kindern nicht, sich in der Nähe des Geräts aufzuhalten oder mit ihm zu spielen, wenn dieses in Betrieb ist.
- Verwenden Sie das Gerät nicht in Bereichen, in denen dort befindliche Personen nichts von seiner Anwesenheit wissen.
- Laufen Sie nicht, wenn Sie das Gerät manuell über die Dreamehome-App bedienen. Denken Sie daran, nur zu gehen, an Hängen besonders auf Ihre Schritte zu achten und das Gleichgewicht zu halten.
- Benutzen Sie das Gerät nicht, wenn sich Personen – insbesondere Kinder – oder Tiere im Arbeitsbereich aufhalten.
- Wenn Sie das Gerät in öffentlichen Bereichen betreiben, bringen Sie rund um den Arbeitsbereich Warnschilder mit folgendem Text an: „Achtung! Automatischer Rasenmäher! Abstand zum Gerät halten! Kinder beaufsichtigen!“
- Tragen Sie bei Benutzung des Geräts festes Schuhwerk und eine lange Hose.
- Um Schäden am Gerät und Unfälle mit Fahrzeugen oder Personen zu vermeiden, sollten öffentliche Wege weder im Arbeitsbereich liegen noch auf dem Hin- oder Rückweg vom Gerät befahren werden.
- Gefährliche Teile, wie z. B. die Messerscheibe, dürfen erst berührt werden, wenn sie vollständig zum Stillstand gekommen sind.
- Nehmen Sie bei einer Verletzung oder einem Unfall medizinische Hilfe in Anspruch.
- Schalten Sie das Gerät **AUS**, bevor Sie es untersuchen, Blockaden beseitigen oder Wartungsarbeiten durchführen. Wenn das Gerät ungewöhnlich stark vibriert, überprüfen Sie es auf Schäden, bevor Sie es wieder in Betrieb nehmen. Verwenden Sie das Gerät nicht, wenn Teile defekt sind.
- Lassen Sie das Hauptkabel nicht über Stellen verlaufen, an denen das Gerät mäht. Befolgen Sie die mitgelieferten Anweisungen zur Kabelinstallation.
- Laden Sie das Gerät nur an der mitgelieferten Ladestation auf. Bei unsachgemäßer Verwendung sind Stromschläge oder Überhitzung möglich und kann ätzende Flüssigkeit aus dem Akku austreten. Wenn Elektrolyt ausläuft und die ätzende Flüssigkeit mit den Augen in Kontakt kommt, mit Wasser/neutralisierender Lösung spülen und ärztliche Hilfe in Anspruch nehmen.
- Verwenden Sie beim Anschluss des Hauptkabels an die Steckdose eine Fehlerstrom-Schutzeinrichtung (RCD) mit einem maximalen Auslösestrom von 30 mA.
- Verwenden Sie nur die von Dreame empfohlenen Originalakkus. Mit anderen als den Originalakkus kann die Sicherheit des Geräts nicht garantiert werden. Verwenden Sie keine nicht wiederaufladbaren Batterien.
- Achten Sie darauf, dass der Arbeitsbereich frei von Strom- und/oder Verlängerungskabeln ist – so vermeiden Sie Kabelschäden, die zu einem Kontakt mit spannungsführenden Teilen führen können.
- Die Abbildungen in diesem Dokument dienen nur als Referenz. Maßgeblich ist stets das konkrete Gerät.
- Erlauben Sie den folgenden Personengruppen keinesfalls, das Gerät zu benutzen: Kinder, Personen mit eingeschränkten körperlichen, sensorischen oder geistigen Fähigkeiten oder mangelnder Erfahrung und Kenntnissen sowie Personen, die mit dieser Anleitung nicht vertraut sind.
- Schließen Sie ein beschädigtes Kabel nicht an und berühren Sie es nicht, bevor es nicht von der Steckdose abgezogen wurde. Wenn das Kabel während des Betriebs beschädigt wird, ziehen Sie den Netzstecker aus der Steckdose. Ein abgenutztes oder beschädigtes Kabel erhöht die Gefahr eines elektrischen Schlags und sollte von einer Fachkraft ausgetauscht werden.

- Schieben Sie das Gerät nicht mit Gewalt oder hoher Geschwindigkeit, da es dadurch Schaden nehmen könnte.
- Um die Anforderungen an die Exposition gegenüber Funkstrahlung einzuhalten, sollten Personen 35 cm Abstand vom Gerät halten.
- **WARNUNG:** Laden Sie den Akku nur mit dem abnehmbaren Netzteil auf, das diesem Gerät beiliegt.

1.2 Sicherheitshinweise zur Installation

- Stellen Sie die Ladestation nicht in Bereichen auf, in denen Personen darüber stolpern könnten.
- Stellen Sie die Ladestation nicht in Bereichen auf, in denen sich stehendes Wasser bilden könnte.
- Installieren Sie die Ladestation einschließlich Zubehör nicht in einem Umkreis von 60 cm von brennbaren Materialien. Eine Fehlfunktion oder Überhitzung von Ladestation und Netzteil kann eine Brandgefahr darstellen.

1.3 Sicherheitshinweise zum Betrieb

- Halten Sie Hände und Füße von den rotierenden Messern fern. Achten Sie darauf, mit den Händen oder Füßen nicht unter das Gerät oder in seine Nähe zu gelangen, wenn dieses eingeschaltet ist.
- Heben Sie das Gerät nicht an und bewegen Sie es nicht, wenn es eingeschaltet ist.
- Aktivieren Sie den Parkmodus oder schalten Sie das Gerät **AUS**, wenn sich Personen (insbesondere Kinder) oder Tiere im Arbeitsbereich aufhalten.
- Stellen Sie sicher, dass sich keine Gegenstände wie Steine, Äste, Werkzeuge oder Spielzeug auf dem Rasen befinden. Anderenfalls können die Messer mit einem solchen Gegenstand in Berührung kommen und Schaden nehmen.
- Legen Sie keine Gegenstände auf dem Gerät oder der Ladestation ab.
- Verwenden Sie das Gerät nicht, wenn die Stopptaste nicht funktioniert.
- Vermeiden Sie, dass Menschen oder Tiere mit dem Gerät zusammenstoßen. Wenn ein Mensch oder ein Tier in die Nähe des Geräts kommt, halten Sie es sofort an.
- Schalten Sie das Gerät immer **AUS**, wenn Sie es nicht benutzen.
- Verwenden Sie das Gerät nicht gleichzeitig mit Versenkreugnern. Stellen Sie mit einem Zeitplan sicher, dass Gerät und Versenkreugner nicht gleichzeitig in Betrieb sind.
- Verlegen Sie eine Zuleitung nicht an Stellen, an denen Versenkreugner installiert sind.
- Betreiben Sie das Gerät nicht, wenn sich im Arbeitsbereich stehendes Wasser ansammeln kann, z. B. bei starkem Regen oder Pfützenbildung.

1.4 Sicherheitshinweise zur Wartung

- Schalten Sie das Gerät **AUS**, bevor Sie Wartungsarbeiten durchführen.
- Stellen Sie das Gerät nach dem Abspülen richtig herum auf den Boden (nicht auf dem Kopf).
- Drehen Sie das Gerät nicht um, um das Gehäuse zu reinigen. Wenn Sie es zur Reinigung umgedreht haben, stellen Sie es anschließend wieder richtig herum auf. Diese Vorsichtsmaßnahme verhindert, dass Wasser in den Motor eindringt und den ordnungsgemäßen Betrieb beeinträchtigt.
- Ziehen Sie den Stecker von der Ladestation ab oder betätigen Sie die Sperrvorrichtung, bevor Sie diese reinigen oder warten.
- Reinigen Sie das Gerät nicht mit einem Hochdruckreiniger oder lösungsmittelhaltigen Reinigern.

1.5 Sicherheitshinweise zum Akku

Lithium-Ionen-Akkus können explodieren oder einen Brand verursachen, wenn sie zerlegt oder kurzgeschlossen bzw. Wasser, Feuer oder Hitze ausgesetzt werden. Diese sind stets mit Vorsicht handzuhaben – zerlegen und öffnen Sie den Akku nicht und vermeiden Sie jede Form einer elektrischen/mechanischen Manipulation. Bewahren Sie Akkus so auf, dass sie vor direkter Sonneneinstrahlung geschützt sind.

1. Verwenden Sie nur die Ladestation und das Netzteil des Herstellers. Wenn ein ungeeignetes Ladegerät oder Netzteil verwendet wird, kann es zu Stromschlägen und / oder Überhitzung kommen.

DREAME

2. VERSUCHEN SIE NICHT, AKKUS ZU REPARIEREN ODER ÄNDERUNGEN AN DIESEN VORZUNEHMEN! Reparaturversuche können zu schweren Verletzungen durch Explosionen oder Stromschläge führen! Wenn ein Leck entsteht, werden ätzende und giftige Elektrolyte freigesetzt.






3. Dieses Gerät enthält Akkus, die nur von Fachleuten ausgewechselt werden dürfen.

1.6 Restrisiken

Tragen Sie beim Auswechseln der Messer Schutzhandschuhe, um Verletzungen zu vermeiden.

1.7 Symbole und Aufkleber

	WARNUNG - Lesen Sie die Bedienungsanleitung, bevor Sie das Gerät in Betrieb nehmen.
	WARNUNG - Halten Sie während des Betriebs sicheren Abstand vom Gerät.
	WARNUNG - Betätigen Sie die Sperrvorrichtung, bevor Sie am Gerät arbeiten oder es anheben.
	WARNUNG - Fahren Sie nicht auf dem Gerät. Berühren Sie keinesfalls rotierende Messer.
	WARNUNG - Dieses Gerät darf nicht im normalen Hausmüll entsorgt werden. Stellen Sie sicher, dass das Gerät gemäß den vor Ort geltenden gesetzlichen Vorschriften recycelt wird.

	Dieses Produkt entspricht den geltenden EU-Richtlinien.
	Klasse III
	Lesen Sie vor dem Aufladen die Anleitung.
	Gleichstrom
	Klasse II

VERWENDUNGSZWECK

Das Gartengerät ist für das Rasenmähen im privaten Bereich bestimmt. Es ist für häufiges Mähen konstruiert, was Ihren Rasen gesünder und schöner macht als je zuvor. Je nach Größe Ihres Rasens lassen sich Uhrzeit und Häufigkeit des Mähens beliebig programmieren. Graben, Kehren oder Schneeräumen sind mit dem Gerät nicht möglich.



TsingTing Intelligent Tech (Suzhou) Co., Ltd. erklärt hiermit, dass die Funkanlage Dreame MXXA9300 die Anforderungen der Richtlinie 2014/53/EU erfüllt. Der vollständige Wortlaut der EU-Konformitätserklärung ist unter folgender Internetadresse abrufbar: <https://global.dreametech.com/pages/declaration-of-conformity>.

Das Gerät entspricht den britischen PSTI-Vorschriften; der vollständige Text der Konformitätserklärung ist unter der folgenden Internetadresse abrufbar: <https://global.dreametech.com/pages/statement-of-compliance-for-uk-psti>.

Die ausführliche Bedienungsanleitung finden Sie in digitaler Form unter <https://global.dreametech.com/pages/user-manuals-and-faqs>.

Hinweis zur Netzwerksicherheit

Beachten Sie die folgenden Informationen, um den sicheren Betrieb dieses Geräts in einer Netzwerkumgebung zu gewährleisten:

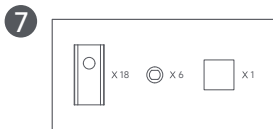
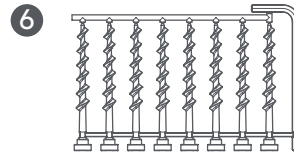
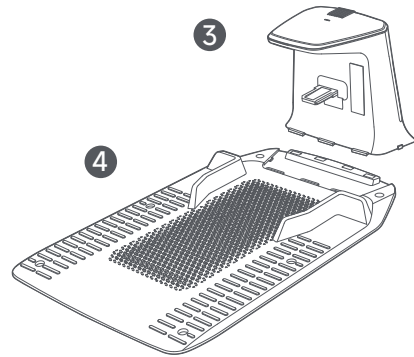
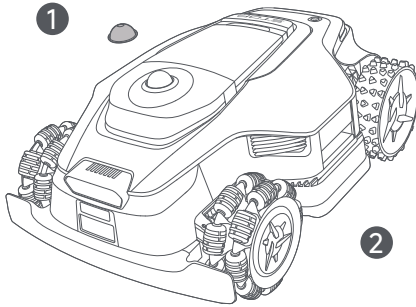
Dieses Gerät verfügt über mehrere Funktionen für die Netzwerkkommunikation, wie z. B. einen Ethernetanschluss (RJ-45), ein WLAN-Kommunikationsmodul und eine Schnittstelle für das USB-Debugging. Beim Einschalten sind die folgenden Netzwerkdienste standardmäßig aktiviert:

- **Web Configuration Service (HTTP/HTTPS):** Nutzt Port 80 (HTTP) und Port 443 (HTTPS) für die lokale Konfiguration und Statusüberwachung. Zur Vermeidung von Datenlecks empfiehlt es sich, den HTTP-Dienst unmittelbar nach der Installation zu deaktivieren, nur HTTPS zu aktivieren und ein vertrauenswürdigen TLS-Zertifikat zu verwenden.
- **Device Broadcasting (mDNS/SSDP):** Dient der automatischen Erkennung mittels Übertragung von Gerätedaten innerhalb des Local Area Network (LAN). Wenn diese Dienste nicht benötigt werden, empfiehlt sich ihre Deaktivierung, um das Ausspährisiko zu senken.
- **USB-Schnittstelle:** Wird für lokale Firmware-Upgrades und zum Auslesen von Protokollen verwendet. Wenn der Debugging-Modus aktiviert ist, können Zugriffsberechtigungen für Systemdateien offengelegt werden. Es empfiehlt sich, die Nutzung auf autorisiertes Personal zu beschränken und diese Schnittstelle zu deaktivieren, wann immer das Gerät nicht gewartet wird.

Ausführliche Informationen zur Konfiguration finden Sie im Abschnitt *Vorbereitung auf die erste Verwendung*.

2 Produktbeschreibung

2.1 Packungsinhalt



① LiDAR-Schutzabdeckung

② Mähroboter

③ Ladesäule (mit 10 m langem Verlängerungskabel)

④ Basisplatte

⑤ Netzteil

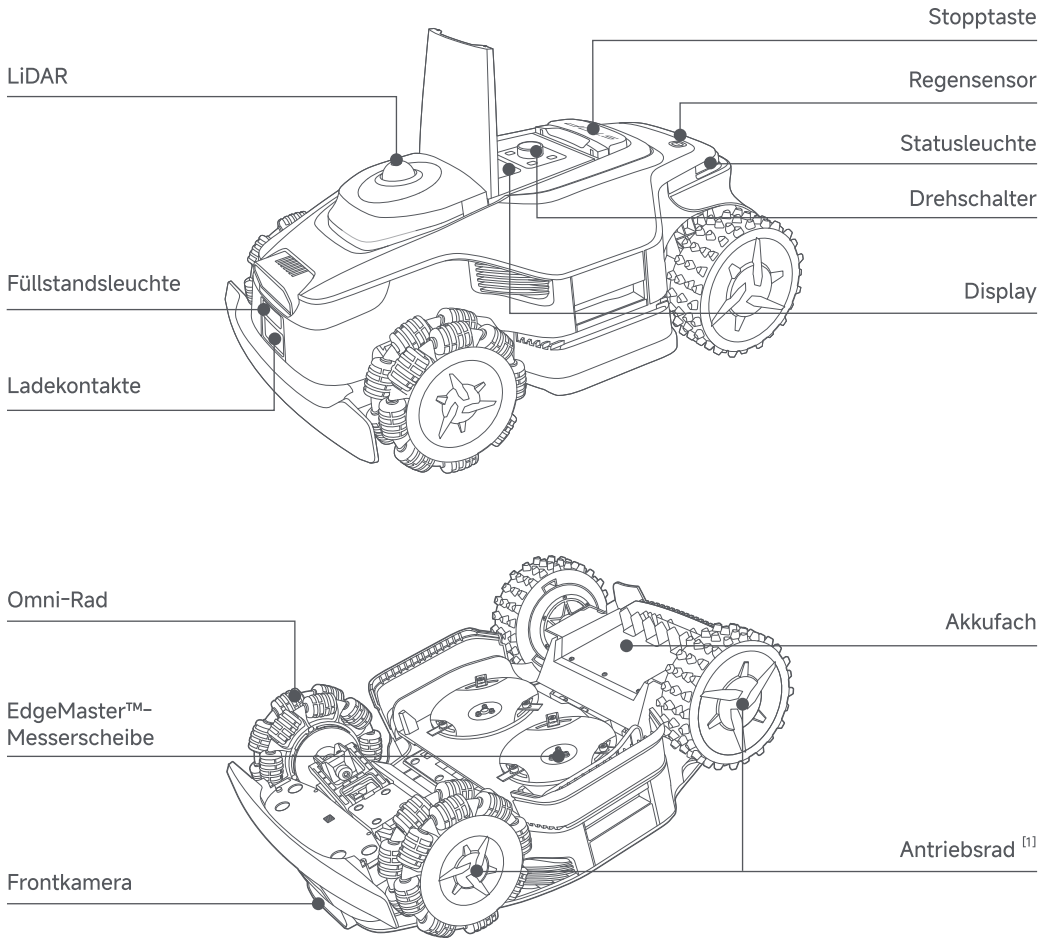
⑥ 8 Schrauben, Sechskantschlüssel

⑦ Ersatzklingen × 18, Halter × 6, fusselfreies Tuch

⑧ Bedienungsanleitung

⑨ Schnellstartanleitung


2.2 Produktübersicht

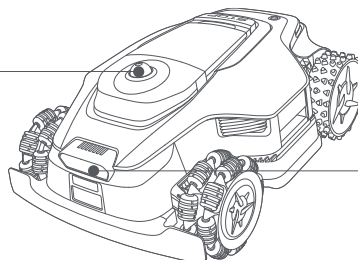


[1] Mit Nabenmotoren ausgestattet.

2.3 OmniSense™ 3.0: 3D-Ultra-Sensorsystem mit AI-Kameras

Heben Sie die Rasenpflege mit OmniSense™ 3.0 auf die nächste Stufe – ein bahnbrechendes 3D-Ultra-Sensorsystem mit zwei algorithmisch unterstützten HDR-Kameras, das eine umfassendere und detailliertere Wahrnehmung der 3D-Umgebung Ihres Gartens bietet.

 OmniSense™ 3.0
3D-Ultra-Sensorsystem



Omnidirektionale
3D-Hindernisvermeidung mit
KI-Optimierung



2.4 Link-Dienst mit GPS und 4G-Verbindung

Der Mähroboter verfügt über den Link-Dienst, mit dem Sie eine 4G-Mobilfunkverbindung nutzen können.

Link-Dienst aktivieren

Beim Einschalten des Mähroboters wird der Link-Dienst automatisch aktiviert.  Auf dem Display des Mähroboters und in der App leuchtet auf und zeigt die erfolgreiche Aktivierung an. Sie können den Nutzungsstatus des Link-Dienstes unter **-Verbindungen** in der App einsehen.

Bei aktiviertem Link-Dienst können Sie ohne WLAN-Verbindung per Fernüberwachung den Roboterstatus anzeigen und Mähaufgaben starten. Darüber hinaus verfügt der Mähroboter über ein integriertes GPS zur Standortverfolgung in Echtzeit, die den Diebstahlschutz zusätzlich verbessert. Sie können seinen Standort jederzeit von überall aus verfolgen und werden benachrichtigt, wenn er den festgelegten Kartenbereich verlässt.

Link Service wird im ersten Jahr ab Aktivierung kostenlos angeboten. Um den Dienst nach Ablauf zu verlängern, wenden Sie sich bitte unter aftersales@dreame.tech an den Dreame-Kundendienst.

2.5 Sensoren

Name	Beschreibung
LiDAR	Erfasst Informationen zur Umgebung und dient der Positionierung des Roboters, der Hindernisvermeidung sowie der Erkennung von Wasser und Schmutz. Erfassungsbereich (bei 100 klx): 40 m bei einem Reflexionsgrad von 10 %, 70 m bei einem Reflexionsgrad von 80 % Sichtfeld: 360° (horizontal) × 59° (vertikal)
Frontkamera	Erkennt Hindernisse, Rasengrenzen und Personen. Bildwinkel: 89° (horizontal), 58° (vertikal) und 97° (diagonal) Auflösung: 2 MP
GPS	Der Mähroboter verfügt über eine integrierte GPS-Funktion. Über die App können Sie den Standort des Mähroboters in Google Maps in Echtzeit verfolgen.

3 Installation

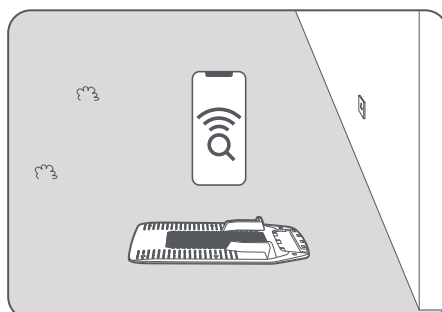
3.1 Geeigneten Aufstellort auswählen

- Stellen Sie die Basisplatte auf ebenen Untergrund in der Nähe der Rasenkante und einer Steckdose. Nehmen Sie die Aufstellung an einem Ort mit starkem WLAN-Signal vor.

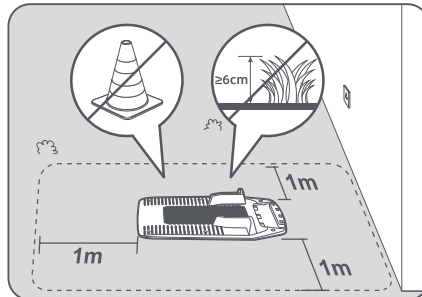
Hinweis: Prüfen Sie die WLAN-Signalstärke am Aufstellort mit Ihrem Mobiltelefon. Ein starkes WLAN-Signal ermöglicht eine stabile Verbindung zwischen Mähroboter und App.

Wichtig: Stellen Sie sicher, dass der Boden weich genug ist, um die Installation mit Schrauben zu ermöglichen.

Wichtig: Wenn die Ladestation an einem Hang aufgestellt wird, darf dieser nicht zu steil sein – anderenfalls könnte der Mähroboter nach unten rutschen und sein Andocken verhindert werden.

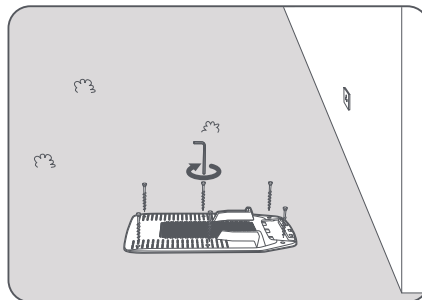


- Halten Sie links, rechts und vor der Basisplatte einen Freiraum von **mindestens 1 m** ein, in dem sich keinerlei Hindernisse befinden. Sorgen Sie dafür, dass das Gras im Umfeld des Aufstellorts kürzer als **6 cm** ist. Kürzen Sie höheres Gras zunächst mit einem herkömmlichen Rasenmäher. Hohes Gras kann dem Roboter die Rückkehr zur Ladestation erschweren.

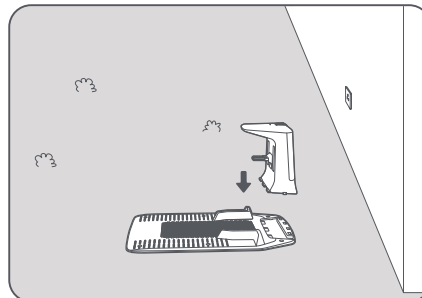


3.2 Ladestation installieren

- 1 Fixieren Sie die Basisplatte mit den mitgelieferten Schrauben und dem Sechskantschlüssel im Boden.

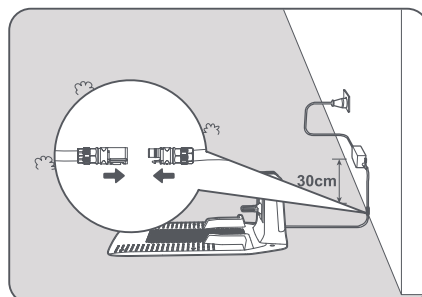


- 2 Schieben Sie die Ladesäule in die Basisplatte, bis Sie ein Klicken hören.

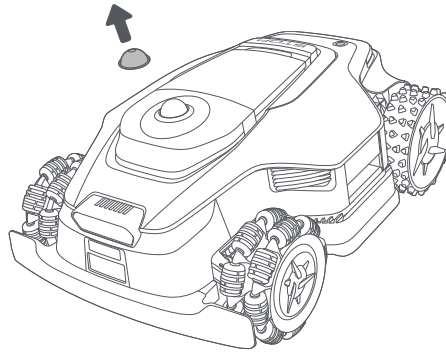


- 3 Schließen Sie das Netzteil an das Verlängerungskabel und dann an eine Steckdose an. Achten Sie darauf, dass sich das Netzteil mindestens **30 cm** über dem Boden befindet.

Hinweis: Die LED-Anzeige an der Ladestation **leuchtet blau**, wenn Spannung anliegt.



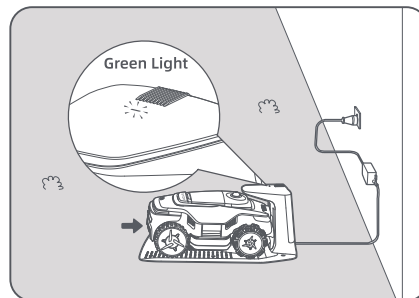
4 Nehmen Sie die LiDAR-Schutzabdeckung ab.



5 Stellen Sie den Roboter zum Aufladen in die Ladestation. Kontrollieren Sie, dass die Ladkontakte am Roboter und an der Ladestation richtig verbunden sind.

Hinweis: Die Anzeigeleuchte **blinkt grün**, wenn der Roboter in der Ladestation ordnungsgemäß aufgeladen wird.

Hinweis: Wenn Sie den Roboter zusätzlich mit einer Garage schützen möchten, erwerben Sie bitte im örtlichen Einzelhandel oder online die passende Dreame-Garage. Eine andere Garage als von Dreame kann zu Ladeproblemen führen.

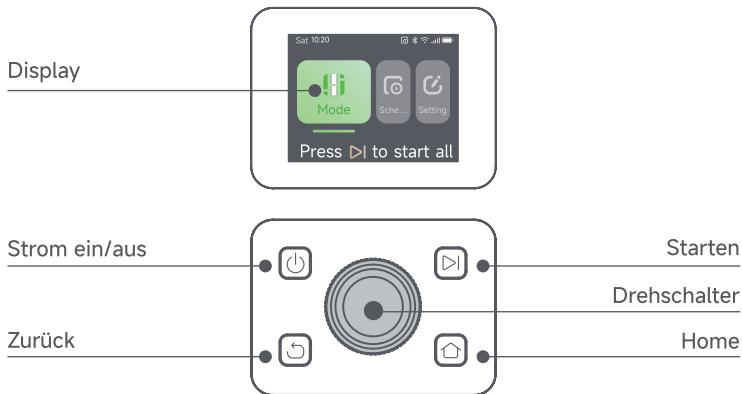


LED-Anzeige an der Ladestation

Leuchtfarbe der LED-Anzeige	Bedeutung
Blinkt/leuchtet rot	1. Es liegt ein Problem mit der Ladestation vor (z. B. bezüglich Ladestrom oder Spannung).
	2. Der Roboter ist mit der Ladestation verbunden, aber der Ladevorgang verläuft nicht normal (z. B. Kurzschluss der Ladkontakte).
Leuchtet blau	An der Ladestation liegt Spannung an. Der Roboter wird nicht an der Ladestation aufgeladen.
Blinkt grün	Der Roboter wird an der Ladestation aufgeladen.
Leuchtet grün	Der Roboter befindet sich voll geladen an der Station oder außerhalb der Ladezeiten.

4 Vorbereitung auf die erste Verwendung

4.1 Funktionen des Bedienfelds








Display

Icon	Status
	Ladestand (zeigt den aktuellen Akkustand an).
	Aufladung (der Roboter ist richtig mit der Ladestation verbunden).
	Bluetooth (Der Roboter ist über Bluetooth mit der App verbunden).
	WLAN (der Roboter ist über ein WLAN-Netzwerk mit der App verbunden).
	Link-Dienst (der Link-Dienst ist aktiviert).
	Zeitplan (eine Aufgabe ist für heute geplant, wurde aber noch nicht begonnen).

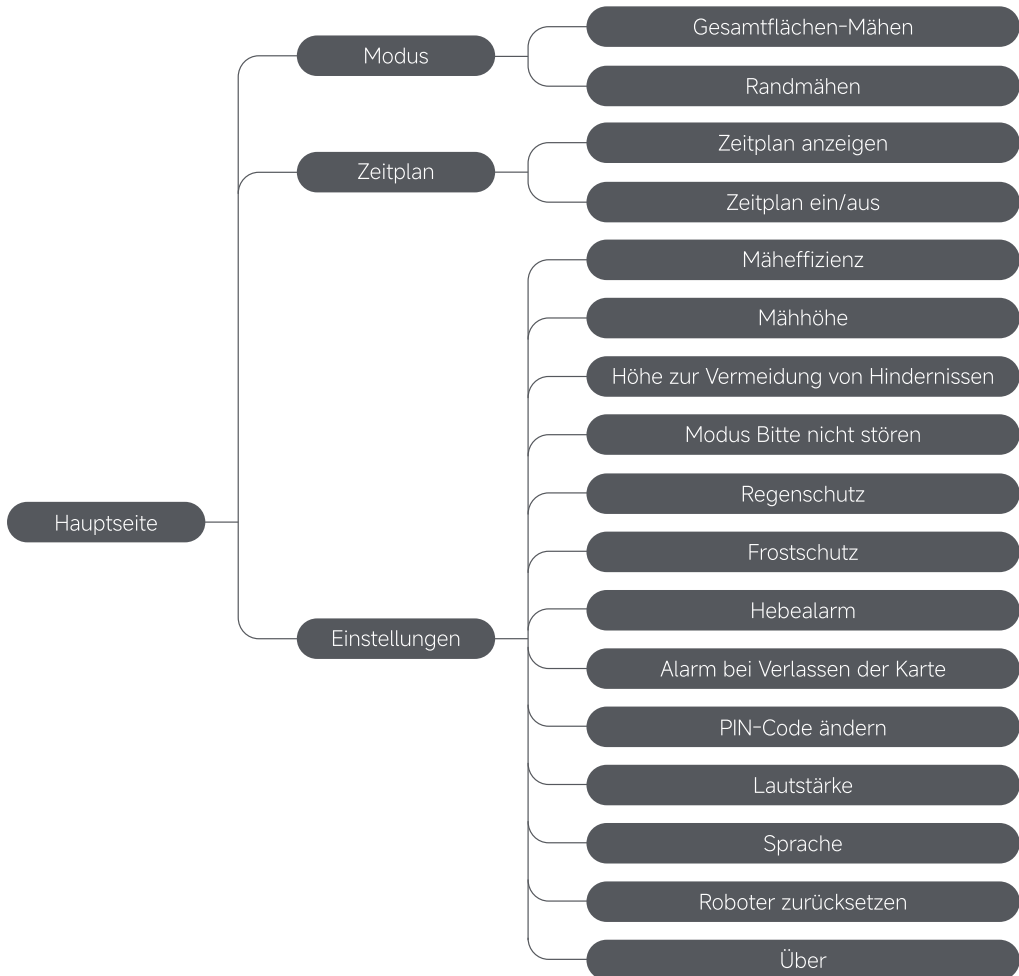
Bedienelemente

Taste	Funktion
Ein/Aus	Halten Sie die Taste 2 Sekunden lang gedrückt, um den Mähroboter ein- oder auszuschalten. Stellen Sie sicher, dass er sich außerhalb der Ladestation befindet.
Starten	Um das Gesamtflächen-Mähen zu starten oder unterbrochene Mähaufgaben fortzusetzen, drücken Sie die Taste und schließen Sie dann innerhalb von 5 Sekunden die Abdeckung. Wenn Sie die Abdeckung nicht innerhalb von 5 Sekunden schließen, wird der Vorgang abgebrochen.
Home	Drücken Sie die Taste und schließen Sie innerhalb von 5 Sekunden die Abdeckung, um den Roboter zum Aufladen zurück zur Ladestation zu schicken. Wenn Sie die Abdeckung nicht innerhalb von 5 Sekunden schließen, wird der Vorgang abgebrochen.
Zurück	Drücken Sie die Taste , um im Menü eine Ebene nach oben zu navigieren.

Bedienelemente

Drehschalter	Drücken Sie den Drehschalter, um eine Menüauswahl zu bestätigen.
	Halten Sie den Drehschalter 3 Sekunden lang gedrückt, um den Bluetooth-Kopplungsmodus zu aktivieren.
	Drehen Sie den Drehschalter nach rechts, um durch das Menü zu navigieren.
Starten + Zurück	Halten Sie die Tasten  und  gleichzeitig 3 Sekunden lang gedrückt, um den Roboter auf die Werkseinstellungen zurückzusetzen. Der PIN-Code wird nicht gelöscht.
Home + Zurück	Halten Sie die Tasten  und  gleichzeitig 3 Sekunden lang gedrückt, um in den Einstellungen die Seite Über aufzurufen. Die Über-Seite wird nach 5 Sekunden ausgeblendet.
Drehschalter + Zurück	Halten Sie den Drehschalter und die Taste  gleichzeitig 3 Sekunden lang gedrückt, um den PIN-Code auf die Werkseinstellungen zurückzusetzen.
Stopp	Drücken Sie die Stoptaste , um die obere Abdeckung zu öffnen und den Mähroboter anzuhalten. Um den Betrieb fortzusetzen, muss am Bedienfeld der PIN-Code eingegeben werden.

Übersicht über die Menüstruktur



* Je nach Softwareversion sind Änderungen möglich.

Statusleuchte am Roboter

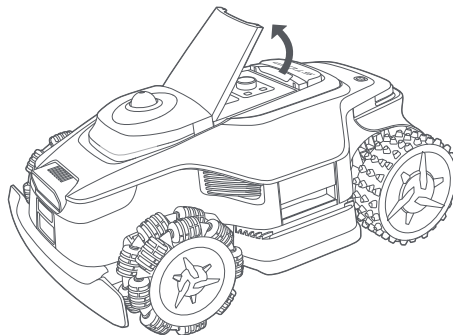
Farbe	Bedeutung
Leuchtet rot	1. Der Roboter ist im Standby-Modus.
	2. Der Roboter führt eine Aufgabe aus oder wurde angehalten.
	3. Der Akku ist vollständig geladen (die Anzeige ist schwächer als im vollständig geladenen Zustand).
	4. Der Roboter ist an die Ladestation angedockt und wird aufgeladen.
Rotiert	Der Roboter ist an die Ladestation angedockt.
Pulsiert rot	1. Der Roboter befindet sich auf Patrouille.
	2. In der App kann das Echtzeit-Video der Frontkamera angezeigt werden.
	3. Der Roboter bewegt sich auf den vorgesehenen Standort zu.
Rot blinkend	Der Roboter hat während der Aufgabe eine Störung festgestellt.
Wellenförmig (Mitte – außen)	Der Roboter wird eingeschaltet.

Hinweis: Unter **Einstellungen > Licht** können Sie Einschaltdauer und Szenarien der Leuchtanzeige des Roboters anpassen.

4.2 Grundeinstellungen

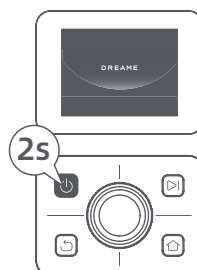
Vor dem ersten Einschalten des Roboters müssen einige Grundeinstellungen vorgenommen werden, damit er seine Arbeit aufnehmen kann.

- 1 Öffnen Sie die obere Abdeckung.



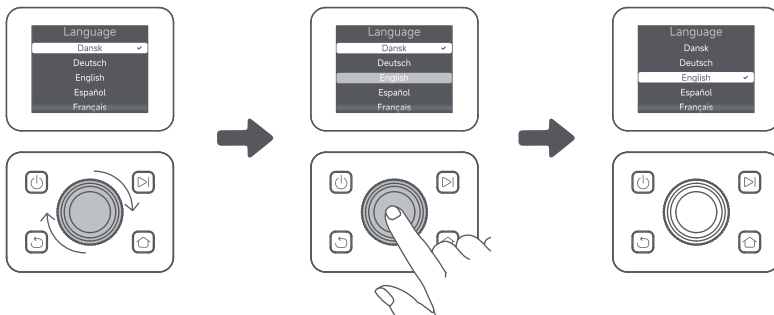
- 2 Halten Sie die Taste  am Bedienfeld 2 Sekunden lang gedrückt, um den Roboter einzuschalten.

Hinweis: Der Roboter schaltet sich automatisch ein, wenn er an die Ladestation andockt.



3 Gewünschte Sprache auswählen

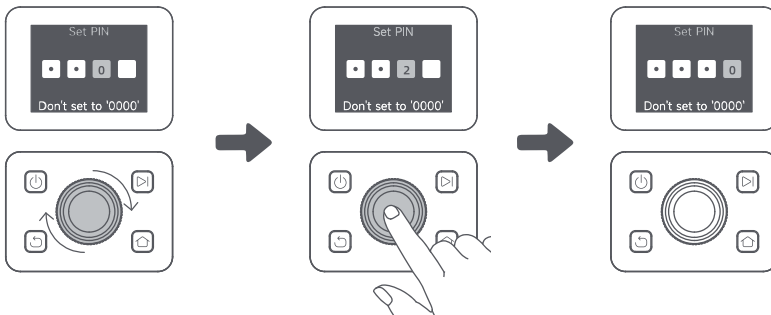
Drehen Sie den Drehschalter zur Sprachauswahl nach rechts, um nach unten zu navigieren, und nach links, um nach oben zu navigieren. Bestätigen Sie Ihre Auswahl, indem Sie den Drehschalter drücken.



4 PIN-Code einstellen

1. Drehen Sie den Drehschalter, um eine Zahl zwischen 0 und 9 auszuwählen. Drehen Sie nach rechts, um die Zahl zu erhöhen, und nach links, um sie zu senken. Bestätigen Sie Ihre Auswahl, indem Sie den Drehschalter drücken, und stellen Sie dann die nächste Zahl ein. Sie ändern eine eingegebene Zahl, indem Sie den Drehregler gegen den Uhrzeigersinn drehen, bis die Zahl 0 erreicht, und ihn dann noch eine Position weiterdrehen.

Wichtig: Bitte stellen Sie als PIN-Code nicht „0000“ ein.



2. Geben Sie den PIN-Code erneut ein, um seine Einstellung abzuschließen.

Hinweis: Wenn die beiden Passwörter nicht übereinstimmen, geben Sie das neue Passwort erneut ein.

5 Roboter mit dem Internet verbinden

Scannen Sie den QR-Code, um die Dreamehome-App auf Ihr Mobilgerät herunterzuladen. Erstellen Sie nach erfolgter Installation ein Konto und melden Sie sich an.



Sie können die Dreamehome-App auch im App Store oder auf Google Play herunterladen.







Der Roboter unterstützt den 4G-Mobilfunkstandard und verfügt über ein integriertes GPS. Für die optimale Leistung empfehlen wir jedoch die Einrichtung einer WLAN-Verbindung.

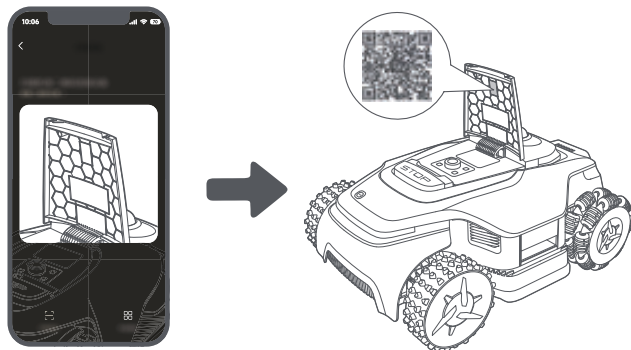
Vor der Netzwerkeinrichtung:

- Kontrollieren Sie, dass Roboter und Mobilgerät mit demselben WLAN-Netzwerk verbunden sind.
- Kontrollieren Sie, dass Ihr Mobilgerät max. **10 m** vom Roboter entfernt ist.
- Aktivieren Sie Bluetooth am Mobilgerät.

1. Öffnen Sie die Dreamehome-App.

2. Sie können die Verbindung mit einer der folgenden Methoden herstellen:

- QR-Code scannen: Tippen Sie auf  **Das Gerät** und dann auf  **Zum Verbinden QR-Code scannen**. Scannen Sie den QR-Code innen an der oberen Abdeckung des Roboters, um die Verbindung herzustellen.
- Manuell hinzufügen: Tippen Sie auf  **Das Gerät** und dann auf  **Hinzufügen**. Wählen Sie anschließend aus, mit welchem Robotermodell die Verbindung hergestellt werden soll.
- Automatische Erkennung: Der Roboter sucht nach Geräten in der Nähe. Tippen Sie in der Liste der erkannten Geräte auf Ihren Roboter, um die Verbindung herzustellen.

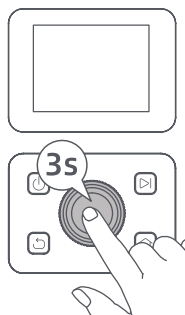


3. Befolgen Sie die Anweisungen in der App, um die WLAN-Verbindung herzustellen.

Wichtig: Bitte nutzen Sie ein Singleband-Netzwerk mit 2,4 GHz Frequenz oder ein Dualband-Netzwerk mit 2,4/5 GHz Frequenz.

Wichtig: Stellen Sie sicher, dass Ihr WLAN-Netzwerk weder mit einer Firewall versehen noch verschlüsselt ist. Anderenfalls kann die Netzwerkeinrichtung fehlschlagen.

4. Halten Sie den Drehschalter am Bedienfeld 3 Sekunden lang gedrückt. Der Roboter wechselt in den Bluetooth-Kopplungsmodus.



5. Befolgen Sie die Anweisungen in der App, um die Kopplung abzuschließen.



Wie hebe ich die Verknüpfung des Roboters auf?

Nach erfolgreicher Kopplung wird der Roboter automatisch mit dem Dreamehome-Konto verknüpft. Jedes Gerät kann nur mit einem Konto verknüpft werden. Die gleichzeitige Verknüpfung mit einem anderen Konto ist nicht möglich.



Um den Roboter mit einem neuen Konto zu verknüpfen, müssen Sie zunächst die bestehende Verknüpfung aufheben. Zum Aufheben der Verknüpfung:

1. Öffnen Sie die Dreamehome-App. Tippen Sie auf  **Das Gerät**.
2. Wenn mehrere Roboter mit Ihrem Dreamehome-Konto verknüpft sind, wischen Sie nach links oder rechts, um auf die Seite mit dem gewünschten Roboter zu gelangen.
3. Tippen Sie in der rechten oberen Ecke auf .
4. Wählen Sie  **Löschen** aus.

Wie kann ich den Roboter gemeinsam mit anderen nutzen?

1. Tippen Sie in der rechten oberen Ecke auf .
2. Wählen Sie  **Gerät gemeinsam nutzen** aus.

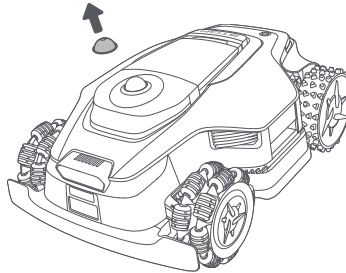
Wie melde ich mich von meinem Dreamehome Konto ab oder lösche es?

1. Wählen Sie  **Mein Profil** >  > **Konto** aus.
2. Wählen Sie **Abmelden** oder **Konto löschen**.

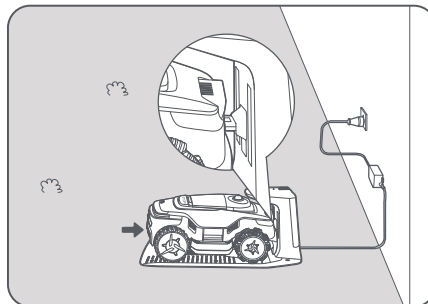
5 Karte des Gartens erstellen

Überprüfen Sie vor der Kartenerstellung bitte Folgendes:

- Der Akkustand des Roboters liegt über 50 %.
- Die LiDAR-Schutzabdeckung wurde abgenommen.



- Die obere Abdeckung ist geschlossen.
- Der Roboter ist richtig mit der Ladestation verbunden.



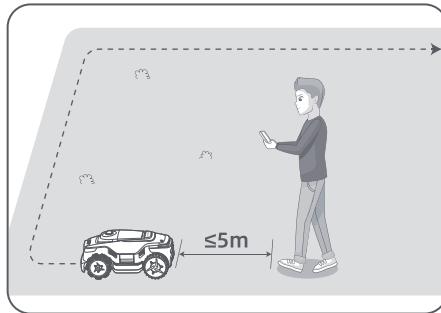
5.1 Virtuelle Begrenzung erstellen

Beachten Sie vor Beginn der Kartenerstellung bitte Folgendes:

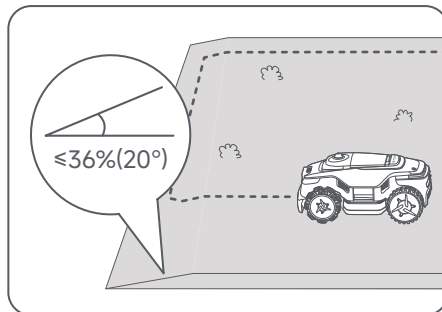
Wichtig: Bewegen Sie den Roboter beim Erstellen der Begrenzung nicht manuell, da sonst die Kartenerstellung möglicherweise fehlschlägt.

Wichtig: Docken Sie den Roboter bei Beginn der Kartenerstellung nicht ferngesteuert an die Ladestation an, bis diese abgeschlossen ist. Anderenfalls kann das LiDAR blockiert werden und die Kartenerstellung fehlschlagen.

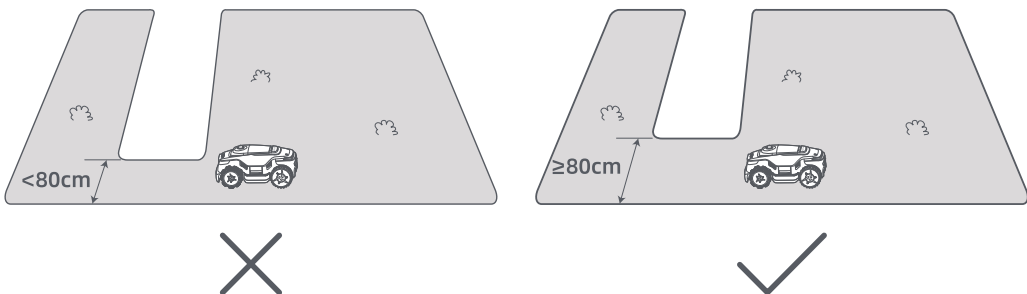
- Gehen Sie während der Kartenerstellung max. **5 m** hinter dem Roboter.



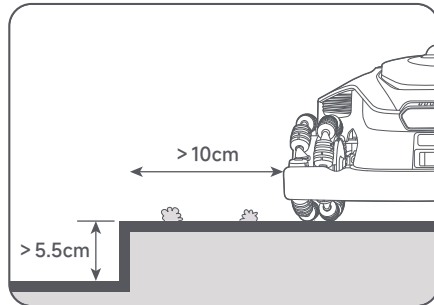
- Der Roboter bewältigt Steigungen von bis zu **80 % (38°)**. Für optimale Mähergebnisse sollte die Neigung der Arbeitsfläche jedoch unter **36 % (20°)** liegen.



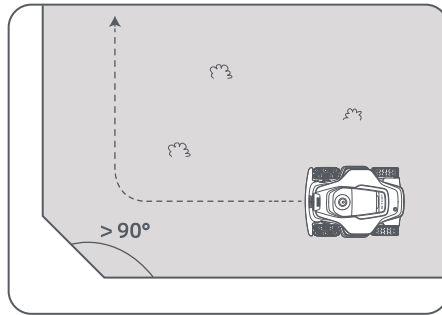
- Definieren Sie Bereiche mit einer Breite unter **80 cm** bitte als Pfade, damit der Roboter sie durchfahren kann (siehe Abschnitt 5.4: **Pfad festlegen**).



- Wenn Ihr Rasen über **5,5 cm** höher als die angrenzende Fläche ist, sollte der Roboter mindestens **10 cm** Abstand von der Kante halten. Wenn Ihr Rasen auf der gleichen Höhe wie die angrenzende Fläche liegt, kann der Roboter die Begrenzung kreuzen, um an den Rändern optimale Mähergebnisse zu erzielen.

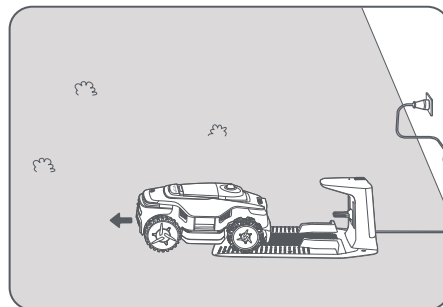
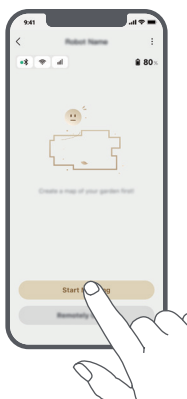


- Stellen Sie sicher, dass die Kurvenwinkel größer als **90°** sind. Winkel unter 90° können es dem Roboter erschweren, einen sauberen Schnitt zu erzielen.

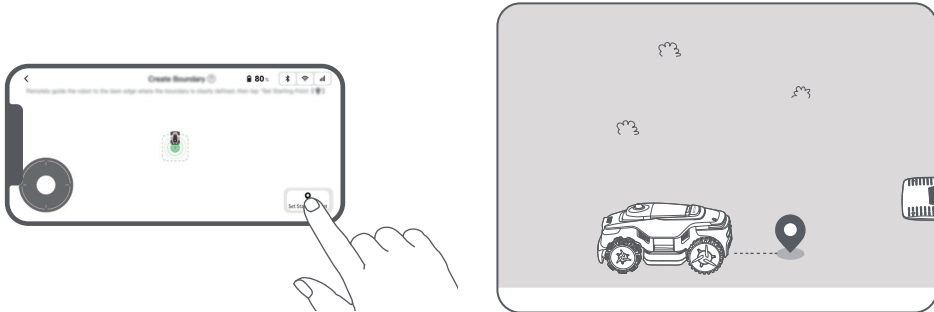


Kartenerstellung starten:

1. Tippen Sie in der App auf **Kartenerstellung starten** – daraufhin überprüft der Roboter seinen Status und wird kalibriert. Für die Kalibrierung verlässt er automatisch die Ladestation. Seien Sie bitte vorsichtig.



2. Fahren Sie den Roboter per Fernbedienung an die Rasenkante und tippen Sie dann auf **Startpunkt setzen**, um den Startpunkt der Begrenzung festzulegen.



3. Steuern Sie den Roboter per Fernbedienung an der Rasenkante entlang, um den Arbeitsbereich abzustechen.

Automatische Begrenzungserkennung

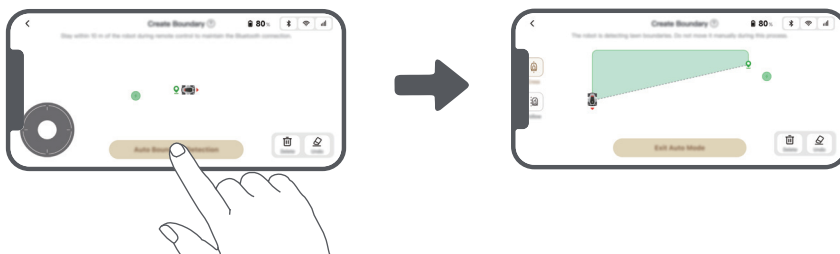
Der Roboter nutzt einen leistungsstarken KI-Algorithmus, um mithilfe seiner Frontkamera Flächen mit und ohne Gras zu erkennen – so kann er ohne manuelle Steuerung Grenzen identifizieren.

Nachdem Sie den Roboter per Fernbedienung zur Rasenkante gesteuert und den Startpunkt festgelegt haben, können Sie den Modus **Automatische Begrenzungserkennung** aktivieren. Dabei können Sie wählen, ob der Roboter die Begrenzung kreuzen soll, um ein besonders sauberes Mähergebnis zu erzielen, oder an ihr entlangfahren soll, um ein Festfahren zu vermeiden.

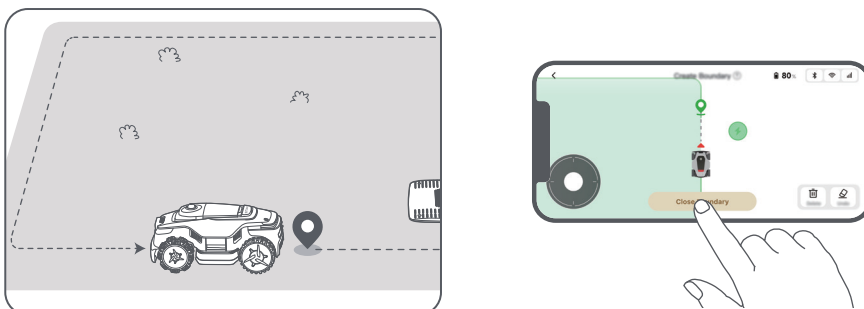
Wir empfehlen, dem Roboter während dieses Vorgangs zu folgen. Wenn der Roboter die Begrenzungen nicht genau erkennt, können Sie den Modus „Automatische Begrenzungserkennung“ jederzeit beenden und zur Fernbedienung wechseln.

Wichtig: Nutzen Sie die automatische Begrenzungserkennung bei Tageslicht, um eine gute Sicht zu gewährleisten. Verwenden Sie diesen Modus nicht bei schlechten Lichtverhältnissen oder Regen.


Wichtig: Überprüfen Sie, dass die Frontkamera des Roboters sauber und nicht blockiert ist.

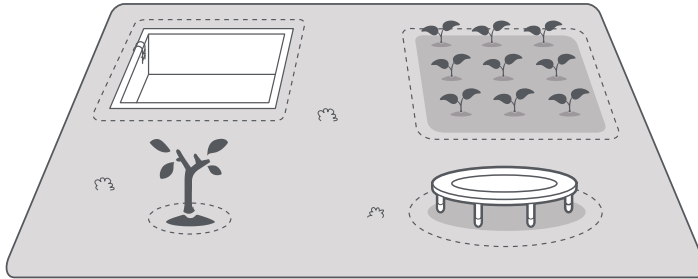


4. Wenn der Roboter innerhalb **1 m** des Startpunkts zurückkehrt, tippen Sie auf **Begrenzung schließen**. Die Begrenzung wird automatisch fertiggestellt.




5.2 Sperrzone festlegen

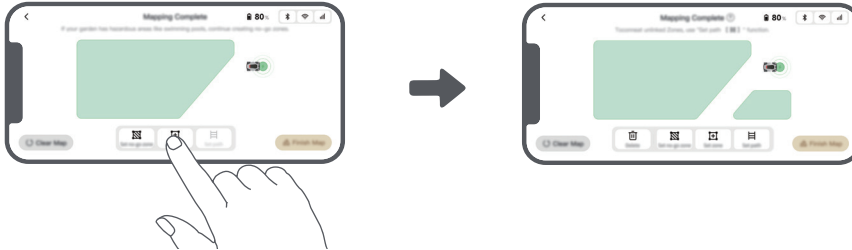
Obwohl der Roboter Hindernissen automatisch ausweichen kann, müssen Bereiche mit Sturzgefahr, wie z. B. Schwimmbäder und Sandkästen, als Sperrzonen festgelegt werden. Definieren Sie auch andere zu umfahrende Objekte (z. B. Blumen- oder Gemüsebeet, Trampolin, freiliegende Baumwurzel) als Sperrzonen. Tippen Sie zur Erstellung einer Sperrzone in der App auf **Sperrzone**. Unter  > **Kartenbearbeitung** können Sie auch nach der Kartenerstellung Sperrzonen erstellen oder löschen.




5.3 Mehr Zonen erstellen und vorhandene Zonen erweitern

• Mehr Zonen erstellen


Wenn Ihr Rasen durch eine Straße getrennt ist oder mehrere Rasenflächen voneinander isoliert sind, können Sie über **Zone festlegen** in der App weitere Arbeitsbereiche erstellen. Unter  > **Kartenbearbeitung** können Sie Zonen auch hinzufügen, löschen oder ändern, wenn die Karte fertig ist.



• Vorhandene Zonen erweitern

Um eine vorhandene Zone zu erweitern, tippen Sie in der App auf **Zone festlegen**, um den zusätzlichen Bereich zu erstellen. Wenn sich die beiden Bereiche überschneiden, werden sie automatisch zusammengeführt. Oder Sie erweitern eine vorhandene Zone, indem Sie nach Abschluss der Kartenerstellung  > **Kartenbearbeitung** > **Zone festlegen** auswählen.

• Zonen trennen und kombinieren

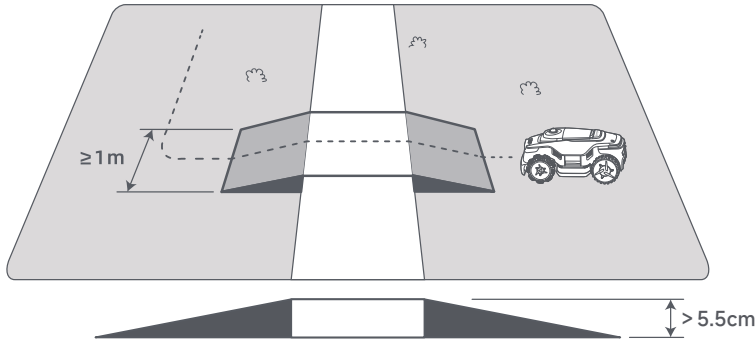
Um eine Zone in kleinere aufzuteilen oder in der App geteilte Zonen zu einer größeren zusammenzufassen, tippen Sie in der App auf  > **Kartenbearbeitung** > **Zonen-Einstellungen** und dort auf **Trennen** oder **Kombinieren**.

5.4 Pfad festlegen

Erstellen Sie bei voneinander getrennten Zonen bitte einen Pfad, um sie zu verbinden. Voneinander getrennte Bereiche ohne Verbindungspfad sind für den Roboter unzugänglich.

Hinweis: Standardmäßig wird der Pfad vom Roboter nicht gemäht, sondern nur befahren.

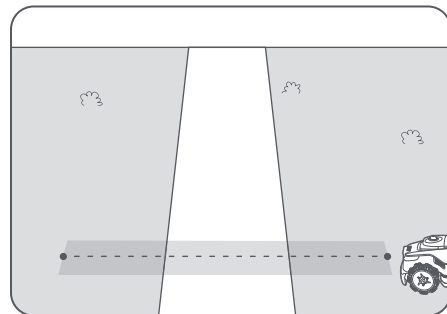
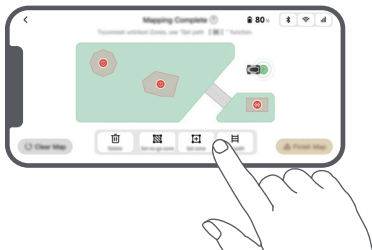
Wichtig: Wenn Ihr Rasen von Passagen mit einer Höhe über **5,5 cm** geteilt wird, stellen Sie ein entsprechend geneigtes Objekt auf (z. B. eine Rampe).



- **Zwei getrennte Arbeitsbereiche verbinden**

Zwischen getrennten Bereichen müssen Verbindungswege erstellt werden, da sie sonst für den Roboter nicht zugänglich sind. Tippen Sie auf **Pfad festlegen**, um einen Pfad zu erstellen.

Wichtig: Achten Sie darauf, dass Anfang und Ende des Pfades im Arbeitsbereich liegen.

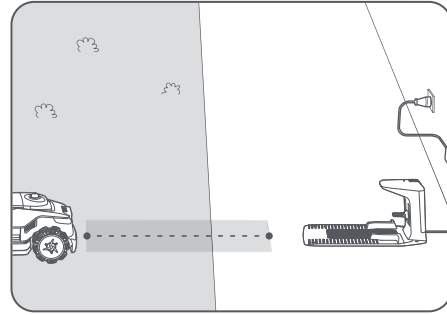
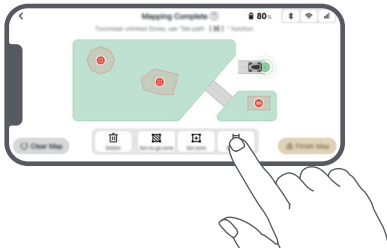


- **Arbeitsbereich und Ladestation verbinden**

Befindet sich die Ladestation nicht im Arbeitsbereich, ist ein entsprechender Verbindungspfad festzulegen. Tippen Sie auf **Pfad festlegen**, um einen Pfad zu erstellen, auf dem der Roboter zur Ladestation zurückkehren kann.

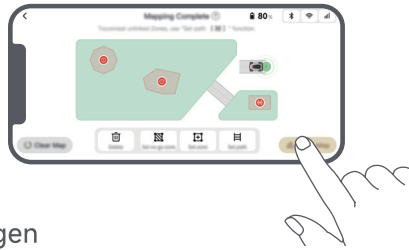
Wichtig: Achten Sie darauf, dass sich ein Ende des Pfades im Arbeitsbereich und das andere Ende direkt vor der Ladestation befindet. Es empfiehlt sich, den Weg auf die Ladestation auszurichten.

Wichtig: Wenn Sie Verbindungspfade zwischen Arbeitsbereich und Ladestation festlegen, darf der Roboter nicht ferngesteuert an die Ladestation ange dockt werden. Anderenfalls kann das LiDAR blockiert werden und die Kartenerstellung fehlschlagen.



5.5 Karte fertigstellen

Tippen Sie auf **Karte fertigstellen**, wenn Sie mit der Erstellung von Arbeitsbereichen, Pfaden und Sperrzonen fertig sind.



5.6 Zweite Karte hinzufügen

Wenn vorderer und hinterer Gartenbereich nicht mit einem Pfad verbunden sind, können Sie eine zweite Karte erstellen. Tippen Sie nach Fertigstellung der ersten Karte auf **Karte hinzufügen**, um mit der Erstellung der zweiten Karte fortzufahren. Oder Sie navigieren nach Abschluss der Kartenerstellung zu > **Kartenbearbeitung** und tippen dort auf **Karte hinzufügen**. Nach Fertigstellung der zweiten Karte können Sie über > **Kartenbearbeitung** zwischen den Karten wechseln.

Hinweis: Nach einem Wechsel der Karte werden die Zeitpläne und Mäheinstellungen für die aktuelle Karte übernommen.

Hinweis: Für eine bequemere Nutzung können Sie eine zusätzliche Ladestation erwerben und im zweiten Kartenbereich aufstellen. Mit einer zusätzlichen Ladestation im zweiten Kartenbereich brauchen Sie nur den Roboter manuell zwischen den beiden Bereichen zu versetzen.

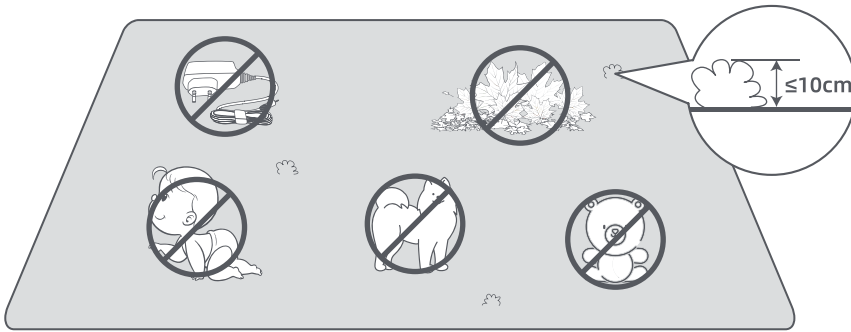


6 Bedienung

6.1 Zum ersten Mal mähen

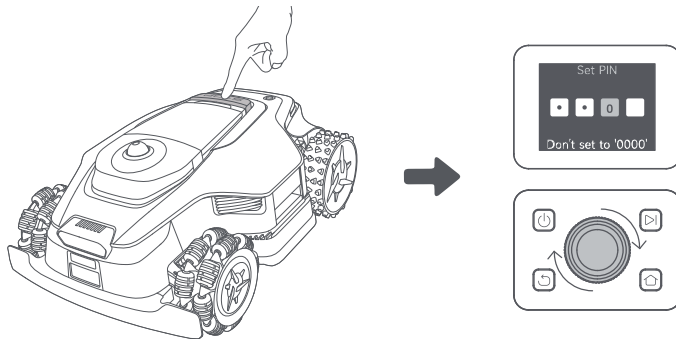
Tipps vor dem Mähen:

- Kürzen Sie das Gras mit einem herkömmlichen Rasenmäher auf eine Höhe von max. 10 cm.
- Entfernen Sie Hindernisse vom Rasen (z. B. Schutt, Laubhaufen, Spielzeug, Kabel oder Steine). Stellen Sie sicher, dass sich keine Kinder oder Haustiere im Arbeitsbereich befinden, wenn der Roboter den Rasen mäht.
- Füllen Sie eventuelle Löcher im Rasen auf.
- Stellen Sie Ihre Mähpräferenzen vorab in der App ein (wie z. B. Mäh-Effizienz, Mähhöhe und Mährichtung).
- Karte des Gartens erstellen.

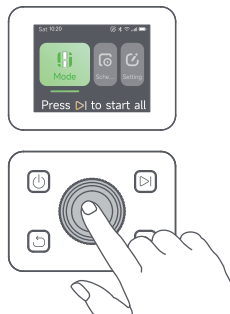


a) Start über das Bedienfeld

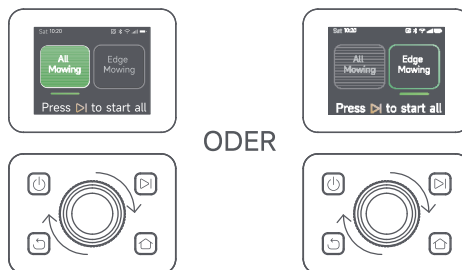
1. Drücken Sie die **Stoptaste**, öffnen Sie die obere Abdeckung an und geben Sie den PIN-Code ein.



2. Wählen Sie auf dem Display „Mähmodi“ aus und drücken Sie den Drehschalter.



3. Wählen Sie durch Drehen des Drehschalters den gewünschten Mähmodus aus.



4. Drücken Sie die Taste **▶** und **schließen Sie dann innerhalb von 5 Sekunden die obere Abdeckung**. Der Roboter verlässt die Ladestation und beginnt mit dem Gesamtflächen-Mähen. Sie können den Mähvorgang auch starten, indem Sie in der App auf **Starten** tippen.



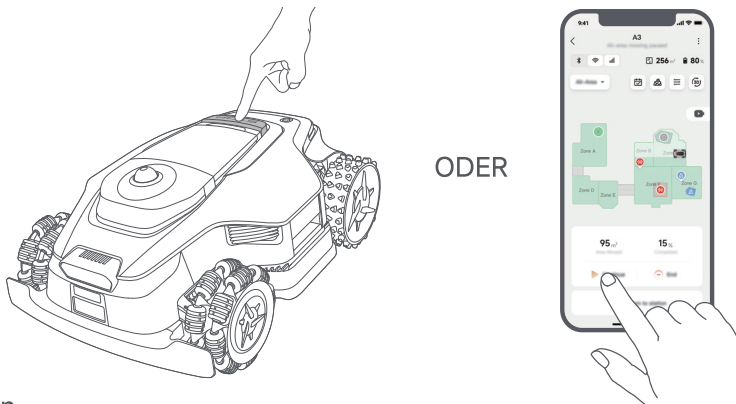
b) Start über die App

1. Öffnen Sie die App.
2. Wählen Sie den gewünschten Mähmodus aus und tippen Sie auf **Starten**, um mit dem Mähen zu beginnen.

6.2 Pause

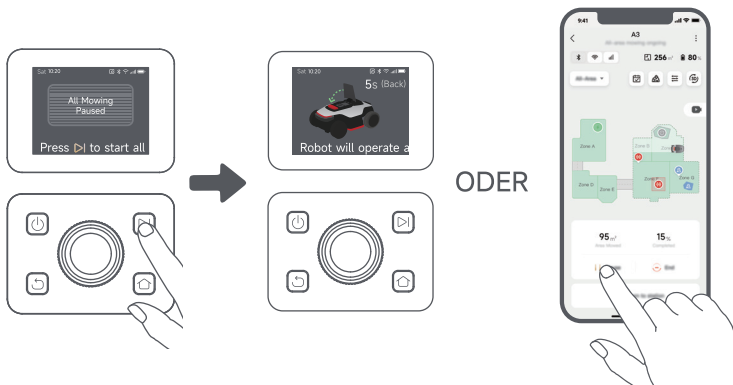
Sie können den aktuellen Mähvorgang unterbrechen, indem Sie die **Stoptaste** am Roboter drücken oder in der App auf **Pause** tippen.

Hinweis: Nach dem Drücken der **Stoptaste** kann der Roboter nicht direkt über die App gestartet werden. Geben Sie am Bedienfeld Ihren PIN-Code ein, um den Betrieb fortzusetzen.



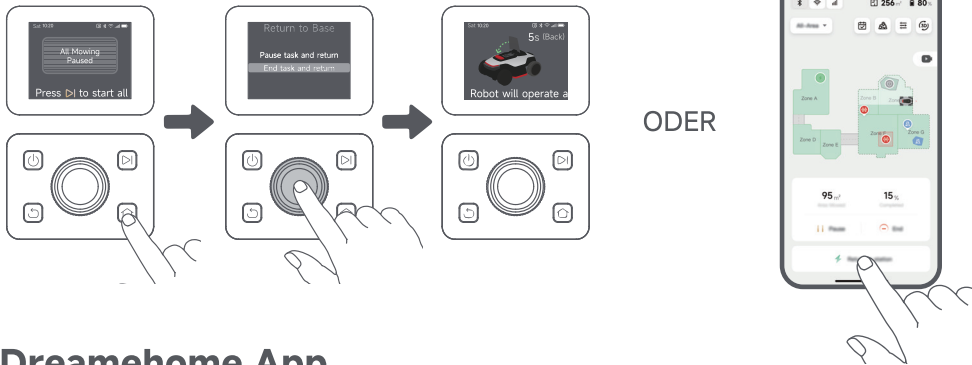
6.3 Fortsetzen

Um die Aufgabe nach dem Anhalten des Roboters fortzusetzen, drücken Sie die Taste **▶** und schließen Sie **innerhalb von 5 Sekunden die obere Abdeckung**. Der Roboter setzt die vorherige Mäh Aufgabe fort. Alternativ können Sie den Mähvorgang auch fortsetzen, indem Sie in der App auf **Fortsetzen** tippen.



6.4 Zur Ladestation zurückkehren

Sie lassen den Roboter zur Ladestation zurückkehren, indem Sie am Bedienfeld auf  drücken. Wählen Sie aus, ob die aktuelle Aufgabe angehalten oder abgebrochen werden soll und **schließen Sie dann innerhalb von 5 Sekunden die obere Abdeckung**. Der Roboter kehrt zum Aufladen automatisch zur Ladestation zurück. Alternativ können Sie auch in der App **Rückkehr zur Basisstation starten** auswählen, um den Roboter zurück zur Station zu schicken.



7 Dreamehome App

Wo Sie weitere Funktionen finden


Die Dreamehome-App ist so viel mehr als eine Fernbedienung. In der App stehen Ihnen zahlreiche Funktionen zur Verfügung: ferngesteuert verschiedene Einstellungen vornehmen, unterschiedliche Mähmodi ausprobieren, die Karte frei bearbeiten und Mähpläne anpassen.

7.1 Mähmodi

Der Roboter bietet mehrere Mähmodi. In der App können Sie zwischen den folgenden Modi wechseln: Gesamtflächen-Mähen, Zonenmähen, Randmähen, Punktueller Mähen und Manueller Modus.




7.2 Mähformen

Verleihen Sie Ihrem Rasen das gewisse Etwas, indem Sie in der App über  > **Kartenbearbeitung** > **Formen** Formen hinzufügen. Definierte Formen werden in allen Mähmodi vom Mähen ausgeschlossen. Unter **Formen** können Sie ihre Position und Größe ändern oder sie entfernen.




7.3 Schneidsystem EdgeMaster™ 2.0

EdgeMaster™ 2.0 ist eine Technologie, mit der sich die Messerscheibe im Betrieb nach außen verschiebt und dadurch ein besonders gründliches Mähen ermöglicht. Diese Funktion maximiert die Abdeckung und lässt Ihren Rasen besonders schön aussehen. Wählen Sie hierfür in der App  > **Einstellungen für das Randmähen** > **EdgeMaster™** aus.



7.4 Zeitplan

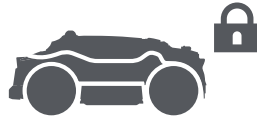
Nach Fertigstellung der ersten Karte erstellt der Roboter entsprechend der Rasengröße automatisch zwei wöchentliche Zeitpläne: **Frühling&Sommer Zeitplan** und **Herbst&Winter Zeitplan**. Unter  in der App können Sie detaillierte Einstellungen zum Zeitplan vornehmen. Mit der Funktion Zeitplan können Sie die tägliche Mäharbeit vollständig dem Roboter überlassen. Sie brauchen sich nur noch um die regelmäßige Wartung des Roboters zu kümmern.

Hinweis: Wenn Sie um Ihre oder die Ruhe Ihrer Nachbarn fürchten, wenn der Roboter zu bestimmten Zeiten autonom arbeitet, können Sie in der App unter **Einstellungen** > **Bitte nicht stören** einstellen, zu welchen Ruhezeiten **Bitte nicht stören** gelten soll.



7.5 Kindersicherung

Wenn Sie befürchten, dass Kinder den Roboter bedienen könnten, aktivieren Sie unter **Einstellungen** in der App die **Kindersicherung**. Bei Aktivierung dieser Funktion wird der Roboter gesperrt, wenn bei geöffneter Abdeckung 5 Minuten lang keine Aktivität erfolgt.



7.6 Regenschutz

Wenn Sie befürchten, dass widrige Wetterbedingungen die Mäharbeiten beeinträchtigen könnten, aktivieren Sie in den **Einstellungen** am Bedienfeld oder in der App die Funktion **Regenschutz**. Wenn diese Funktion aktiviert ist, unterbricht der Roboter bei Regen automatisch den Mähvorgang und kehrt zur Ladestation zurück. In der App können Sie einstellen, wie lange der Regenschutz aktiviert sein soll.

Hinweis: Das Mähen von nassem Gras kann Ihren Rasen beschädigen. Es empfiehlt sich, die Funktion für einen längeren Zeitraum zu aktivieren, damit das Gras vor dem erneuten Mähen abtrocknen kann.



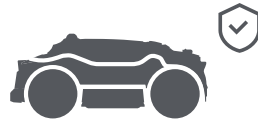
7.7 Frostschutz

Bei Temperaturen unter **6 °C** kann das Mähen den Rasen dauerhaft schädigen. In diesem Fall wird der Akku aus Sicherheitsgründen nicht aufgeladen. Um dies zu verhindern, können Sie in den **Einstellungen** am Bedienfeld oder in der App die Funktion **Frostschutz** aktivieren. Mit dieser Einstellung wird das Mähen automatisch unterbrochen und der Roboter zur Ladestation zurückgeschickt, wenn die Temperatur unter **6 °C** fällt. Sobald die Temperatur über **11 °C** steigt, nimmt der Roboter das Mähen wieder auf.



7.8 Sicherheitsfunktionen

Der Roboter verfügt über mehrere Diebstahlschutzfunktionen, die durch das integrierte GPS für ein besonders hohes Maß an Sicherheit sorgen. Da die Frontkamera außerdem Personen erkennen kann, dient der Roboter auch als effektiver Gartenwächter.



7.8.1 Hebealarm

Wenn diese Funktion aktiviert ist, löst das Anheben des Roboters sofort einen Alarm und die Sperrung des Roboters aus. Um den Betrieb wieder aufzunehmen, geben Sie zunächst am Roboter den PIN-Code ein.



7.8.2 Alarm bei Verlassen der Karte

Bei Aktivierung dieser Funktion wird der Roboter sofort gesperrt und ein Alarm ausgelöst, wenn dieser den Kartenbereich verlässt.



7.8.3 Standort in Echtzeit

Bei Aktivierung dieser Funktion können Sie den aktuellen Standort des Roboters in Google Maps anzeigen.




7.8.4 Alarm zur Erkennung menschlicher Anwesenheit

Bei Aktivierung dieser Funktion werden Sie vom Roboter benachrichtigt, wenn er anwesende Personen erkennt.



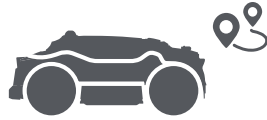
7.8.5 Echtzeit-Video

Tippen Sie auf , um das Live-Video der Frontkamera des Roboters anzuzeigen, mit dem Sie Ihren Garten jederzeit und überall im Auge behalten.



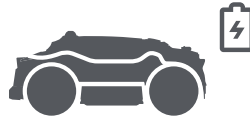
7.8.6 Patrouille

Wenn sich der Roboter im Standby-Modus befindet, können Sie ihn über die App auf Patrouille zu bestimmten Begrenzungen oder Bereichen in Ihrem Garten schicken. Sie finden diese Funktion unter  > Patrouille.



7.9 Benutzerdefinierte Ladezeit

Sie können für den Roboter bestimmte Ladezeiten festlegen, indem Sie unter **Einstellungen > Aufladen** in der App die Funktion **Benutzerdefinierte Ladezeit** aktivieren. Wenn diese Funktion aktiviert ist und keine Mähaufgaben anstehen, lädt der Roboter den Akku bei niedrigem Akkustand auf 20 % auf. Eine volle Aufladung erfolgt dann erst während der festgelegten Ladezeit. Unter **Batteriestand für automatisches Aufladen** und **Batteriestand für die Wiederaufnahme der Aufgaben** können Sie außerdem einstellen, bei welchem Ladestand der Roboter automatisch zur Ladestation zurückkehrt oder unvollendete Mähaufgaben wieder aufnimmt.



Hinweis: Das Dreame-Entwicklungsteam führt laufend **OTA-Updates (Over-the-Air-Updates)** und Wartungsmaßnahmen an Firmware und App durch. Achten Sie bitte auf Update-Benachrichtigungen oder aktivieren Sie die Funktion **Auto-Updates**, um Firmware und App auf dem neuesten Stand zu halten und weitere Funktionen zu nutzen.

8 Wartung

Um Leistung und Lebensdauer des Roboters zu optimieren, reinigen Sie ihn bitte regelmäßig und tauschen Sie abgenutzte Teile in den folgenden Intervallen aus:

Teil	Austauschintervall
Messer	mind. alle 6–8 Wochen

Hinweis: Unter **Einstellungen > Verbrauchsmaterialien & Wartung** können Sie die verbleibende Nutzungsdauer der Messer überprüfen. Rufen Sie nach dem Austausch eines Verbrauchsmaterials nach entsprechender Aufforderung dessen Detailseite auf und tippen Sie auf **Ausgetauscht**, um den Timer zurückzusetzen.

Hinweis: Wenn Sie bestimmte Bereiche in Ihrem Garten für die regelmäßige Reinigung und Wartung des Roboters vorgesehen haben, können Sie unter **Einstellungen > Gehe zu Wartungspunkt > Punkt bearbeiten** Wartungspunkte auf der Karte festlegen. Sobald die Wartungspunkte festgelegt sind, tippen Sie einfach auf „Los“, um den Roboter zu den vorgesehenen Stellen zu schicken.

8.1 Reinigung

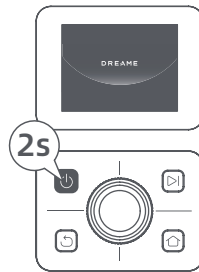
Reinigen Sie Ihren Roboter regelmäßig, um zu verhindern, dass sich Grasreste und Schmutz ansammeln und die Messerscheibe und Antriebsräder verstopfen, was die Mäh-, Andock- und Bewegungsleistung beeinträchtigen kann. Wir empfehlen die Verwendung eines Reinigungssets, das in lokalen Geschäften oder online erhältlich ist.

⚠ Warnung: Schalten Sie den Roboter vor der Reinigung aus und ziehen Sie den Stecker der Ladestation ab.

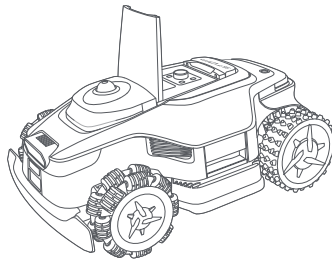
Vorsicht: Kontrollieren Sie vor dem Umdrehen des Roboters, dass das LiDAR mit der LiDAR-Schutzabdeckung geschützt ist, um Schäden zu vermeiden.

- Gehäuse, Fahrwerk und Messerscheibe:

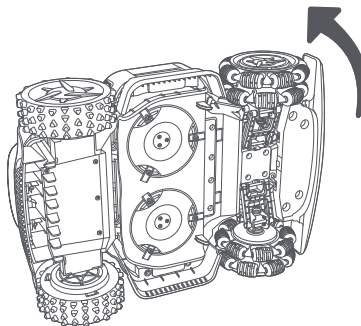
1. Schalten Sie den Roboter aus.



2. Decken Sie das LiDAR mit der zugehörigen Schutzabdeckung ab.



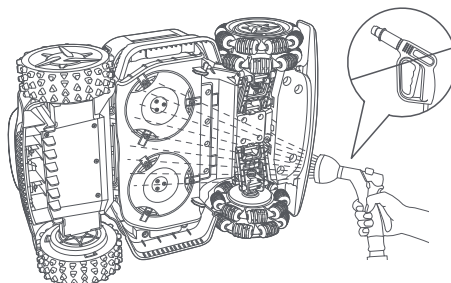
3. Stellen Sie den Roboter auf die Seite.



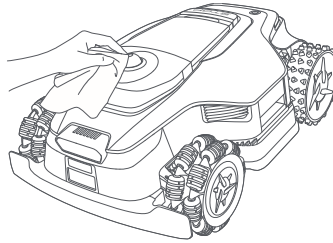
4. Reinigen Sie Gehäuse, Messerscheibe und Fahrwerk mit einem Schlauch.

⚠️ Warnung: Berühren Sie beim Reinigen des Gehäuses nicht die Messer. Tragen Sie bei der Reinigung Handschuhe.

Vorsicht: Verwenden Sie zur Reinigung keinen Hochdruckreiniger. Verwenden Sie zur Reinigung keine Reinigungsmittel.

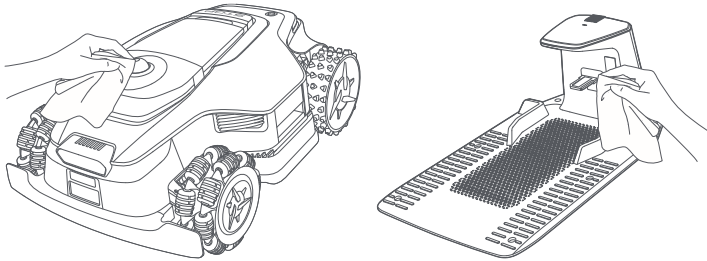


5. Reinigen Sie den LiDAR-Sensor vorsichtig mit einem fusselfreien Tuch.



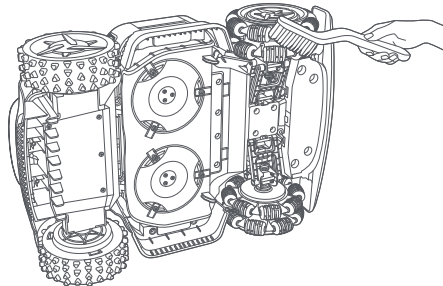
- **Ladekontakte und Frontkamera:**

Wischen Sie die Ladekontakte von Roboter und Ladestation sowie die Frontkamera mit einem sauberen Tuch ab. Halten Sie Ladekontakte und Frontkamera nach der Reinigung trocken.



- **Antriebsräder:**

Entfernen Sie Schlamm mit einer Bürste von den Rädern, um eine gute Haftung zu gewährleisten.



8.2 Austausch von Komponenten

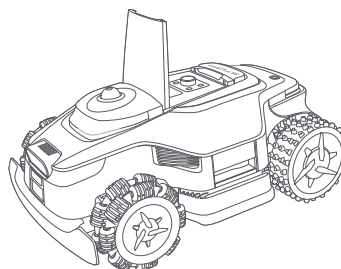
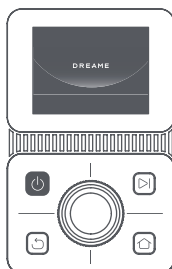
- **Austausch der Messer**

Um stets einen scharfen Schnitt zu gewährleisten, sollten Sie die Messer regelmäßig austauschen. Es empfiehlt sich, die Messer mind. alle **6–8 Wochen** zu ersetzen. Verwenden Sie bitte nur Originalmesser von Dreame (MBKA10/MQBA10).

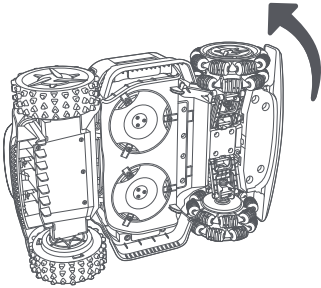
⚠ Warnung: Schalten Sie den Roboter aus. Tragen Sie zum Austauschen der Messer Schutzhandschuhe.
Hinweis: Tauschen Sie alle drei Messer gleichzeitig aus, um ein gleichmäßiges Schneidsystem zu gewährleisten.

1. Schalten Sie den Roboter aus.

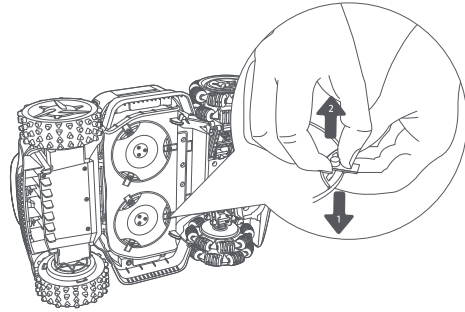
2. Decken Sie das LiDAR mit der zugehörigen Schutzabdeckung ab.



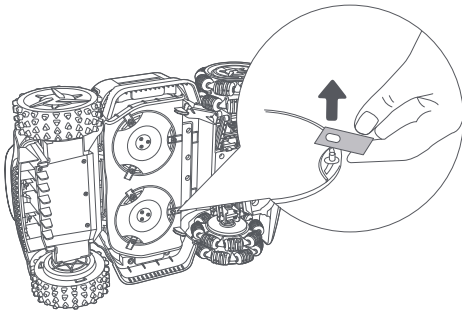
3. Stellen Sie den Roboter auf eine weiche Unterlage und drehen Sie ihn auf die Seite.



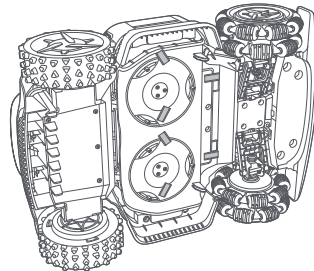
4. Entfernen Sie den Halter, indem Sie die Taste unter der Messerscheibe drücken.



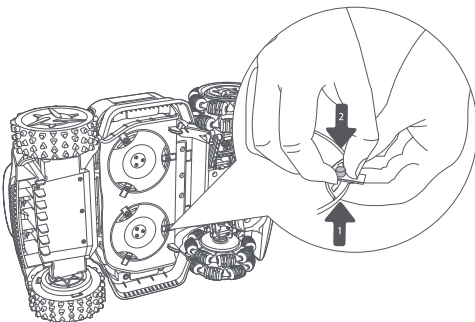
5. Entfernen Sie das Messer, indem Sie das Loch im Messer an der Welle ausrichten.



6. Die 3 Klingen und Halter entfernen.



7. Drücken Sie die Taste unter der Messerscheibe und richten Sie das Loch im Halter an der Welle aus, um Halter und Messer zu befestigen.



8. Stellen Sie sicher, dass die Messer frei rotieren können.





9 Akku

Bei langfristiger Lagerung sollten Sie den Roboter alle **6 Monate** aufladen, um ihn vor Schäden zu schützen. Akkuschäden, die auf eine übermäßige Entladung zurückgehen, fallen nicht unter die beschränkte Garantie. Laden Sie den Akku nicht bei einer Umgebungstemperatur **über 45 °C** oder **unter 6 °C**. Für eine langfristige Lagerung des Akkus sollte die Temperatur zwischen -10 und 35 °C liegen. Um das Schadensrisiko zu minimieren, empfiehlt sich für den Akku eine Lagertemperatur zwischen **0 und 25 °C**.

Hinweis: Die Lebensdauer des Roboterakkus hängt von der Nutzungshäufigkeit und den Betriebsstunden ab. Ein beschädigter oder nicht mehr aufladbarer Akku darf nicht einfach im normalen Hausmüll entsorgt werden. Beachten Sie bitte die vor Ort geltenden Recyclingvorschriften.

Energiesparender Lademodus:

Wenn der energiesparende Lademodus aktiviert ist, werden nicht mit dem Laden zusammenhängende Funktionen deaktiviert (Display und Netzwerk werden ausgeschaltet).

- Sie aktivieren den energiesparenden Lademodus, indem Sie die Tasten  und  parallel gedrückt halten und gleichzeitig 5 Mal schnell hintereinander die Taste  drücken. Daraufhin hören Sie die Sprachansage: Der energiesparende Lademodus ist aktiviert.
- Um den energiesparenden Lademodus zu deaktivieren, starten Sie den Roboter neu oder drücken Sie 5 Mal schnell hintereinander die Taste .

10 Winteraufbewahrung

• Roboter

1. Laden Sie den Akku vollständig auf, bevor Sie den Roboter ausschalten.
2. Reinigen Sie den Roboter gründlich, bevor Sie ihn für den Winter einlagern.
3. Bringen Sie die LiDAR-Schutzabdeckung an.
4. Lagern Sie den Roboter in einem trockenen Innenraum bei Temperaturen **über 0 °C**.

• Ladestation


Ziehen Sie den Stecker der Ladestation von der Steckdose ab und lagern Sie die Ladestation an einem trockenen und kühlen Ort, an dem sie vor direkter Sonneneinstrahlung geschützt ist.

Hinweis: Nach der Winteraufbewahrung stellen Sie die Ladestation wieder auf und setzen Sie den Roboter zum Aufladen hinein. Wenn Sie die Ladestation an einem anderen Ort wieder aufstellen, aktualisiert der Roboter automatisch den Standort der Station, sobald er aufgeladen ist und die Station verlässt. Wenn aufgrund größerer Veränderungen in Ihrem Garten Positionierungsfehler auftreten, empfiehlt sich eine erneute Kartierung des Geländes.

11 Transport

Achten Sie bei Langstreckentransporten darauf, dass der Roboter ausgeschaltet ist. Es empfiehlt sich, die Originalverpackung zu verwenden. Bringen Sie die LiDAR-Schutzabdeckung an.

 **Warnung:** Schalten Sie den Roboter vor dem Transport aus.

 **Warnung:** Heben Sie den Roboter am hinteren Griff an und halten Sie dabei die Messerscheibe von Ihrem Körper fern.

12 Fehlersuche

Problem	Ursache	Lösung
Der Roboter ist nicht mit der App verbunden.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Der Roboter befindet sich außerhalb der WLAN-Signalabdeckung oder Bluetooth-Reichweite. 2. Der Roboter ist ausgeschaltet oder wird gerade neu gestartet. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob der Roboter den Einschaltvorgang abgeschlossen hat. 2. Prüfen Sie, ob der Router ordnungsgemäß funktioniert. 3. Gehen Sie näher an den Roboter heran, um eine Bluetooth-Verbindung herzustellen.
Roboter angehoben.	Nicht alle Räder stehen auf dem Boden.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Stellen Sie den Roboter wieder auf flachen Boden. 2. Geben Sie den PIN-Code am Roboter ein und bestätigen Sie ihn. 3. Der Roboter kann nicht über Objekte fahren, die höher als 5,5 cm sind. Halten Sie den Boden im Arbeitsbereich des Roboters eben.
Roboter geneigt.	Der Roboter ist stärker als 37° geneigt.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Stellen Sie den Roboter wieder auf flachen Boden. 2. Geben Sie den PIN-Code am Roboter ein und bestätigen Sie ihn. 3. Der Roboter kann keine Steigungen über 80 % (38°) überwinden.
Roboter eingeklemmt.	Der Roboter hat sich festgefahren und kann sich nicht befreien.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Entfernen Sie die Hindernisse in der Umgebung und versuchen Sie es erneut. 2. Bewegen Sie den Roboter manuell an eine flache und offene Stelle innerhalb der Karte und starten Sie die Aufgabe erneut. Wenn das Problem weiterhin auftritt, versuchen Sie es erneut, nachdem der Roboter in der Ladestation ist. 3. Überprüfen Sie, ob Löcher im Boden vorhanden sind. Füllen Sie die Löcher vor dem Mähen auf, damit der Roboter sich nicht festfährt. 4. Prüfen Sie, ob das Gras in der Umgebung höher als 10 cm ist. Sie können die Höhe zur Vermeidung von Hindernissen anpassen oder das Gras im Voraus mit einem traditionellen Rasenmäher kürzen, damit der Roboter sich nicht festfährt. 5. Wenn der Roboter sich an dieser Stelle häufig festfährt, können Sie eine Sperrzone festlegen.
Störung an einem Rad (Vorder-/Hinterrad links/rechts).	Das Rad dreht sich nicht, oder es liegt ein Problem am Radmotor vor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinigen Sie die Hinterräder und versuchen Sie es erneut. 2. Wenn dieser Fehler weiterhin auftritt, starten Sie den Roboter neu. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.

Problem	Ursache	Lösung
Die Messerscheibe kann sich nicht drehen.	Die Messerscheibe dreht sich nicht normal, oder es liegt ein Problem an ihrem Motor vor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinigen Sie die Messerscheibe und versuchen Sie es erneut. 2. Prüfen Sie, ob das Gras in der Umgebung höher als 10 cm ist. Sie können das Gras vorher mit einem herkömmlichen Rasenmäher kürzen, damit die Messerscheibe nicht durch hohes Gras blockiert wird. 3. Prüfen Sie, ob sich Wasser unter der Messerscheibe befindet. Sollte dies der Fall sein, bringen Sie den Roboter an einen trockenen Ort und versuchen Sie es erneut. 4. Wenn dieser Fehler weiterhin auftritt, starten Sie den Roboter neu. 5. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Die Messerscheibe kann sich nicht nach oben oder unten bewegen.	Die Messerscheibe kann sich nicht nach oben oder unten bewegen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinigen Sie die Messerscheibe und versuchen Sie es erneut. 2. Wenn dieser Fehler weiterhin auftritt, starten Sie den Roboter neu. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Die Messerscheibe kann sich nicht zur Seite bewegen.	Die Messerscheibe kann sich nicht zur Seite bewegen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Reinigen Sie das Schneidsystem und entfernen Sie Schmutz und Fremdkörper. 2. Wenn der Fehler weiterhin auftritt, können Sie zunächst die EdgeMaster™-Funktion deaktivieren. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Fehler an der Stoßstange.	Der Sensor an der vorderen Stoßstange wird permanent ausgelöst.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob der Roboter sich festgefahren hat. 2. Klopfen Sie leicht auf die Stoßstange und kontrollieren Sie, dass sie zurückfedert. 3. Wenn dieser Fehler weiterhin auftritt, starten Sie den Roboter neu. 4. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Ladefehler.	Der Roboter dockt an die Ladestation an, aber es liegt ein Problem mit dem Ladestrom oder der Ladespannung vor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob die Ladestation richtig an die Stromversorgung angeschlossen ist. 2. Prüfen Sie, ob die Ladekontakte am Roboter und an der Ladestation sauber sind. 3. Versuchen Sie nach der Überprüfung, den Roboter erneut an die Ladestation anzudocken. 4. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Die Akkutemperatur ist zu hoch.	Die Akkutemperatur beträgt ≥ 60 °C.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Verwenden Sie den Roboter nur bei Umgebungstemperaturen unter 40 °C. Sie können warten, bis die Akkutemperatur automatisch sinkt. 2. Sie können den Roboter ausschalten und nach einer Weile wieder einschalten. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.

Problem	Ursache	Lösung
Die Akkutemperatur ist hoch.	Die Akkutemperatur beträgt $\geq 45\text{ °C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Der Ladevorgang kann fehlschlagen, wenn die Akkutemperatur über 45 °C liegt. 2. Verwenden Sie den Roboter nur bei Umgebungstemperaturen unter 40 °C.
Die Akkutemperatur ist niedrig.	Die Akkutemperatur beträgt $\leq 6\text{ °C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Der Ladevorgang kann fehlschlagen, wenn die Akkutemperatur unter 6 °C liegt. 2. Verwenden Sie den Roboter nur bei Umgebungstemperaturen über 6 °C.
LiDAR ist blockiert.	LiDAR ist blockiert (z. B): Die LiDAR-Schutzabdeckung wurde nicht entfernt.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Entfernen Sie die LiDAR-Schutzabdeckung und versuchen Sie es erneut. 2. Wenn das LiDAR oben am Roboter stark verschmutzt ist, reinigen Sie es mit einem fusselfreien Tuch und versuchen Sie es erneut.
LiDAR-Fehlfunktion.	Das LiDAR ist stark verschmutzt, oder es liegt ein Sensorfehler vor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob das LiDAR verschmutzt ist. Reinigen Sie es ggf. und versuchen Sie es dann erneut. 2. Wenn dieser Fehler weiterhin auftritt, starten Sie den Roboter neu. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Das LiDAR ist verschmutzt.	Das LiDAR ist verschmutzt.	Wischen Sie den LiDAR-Sensor oben auf dem Roboter mit einem sauberen Tuch ab. Halten Sie das LiDAR nach der Reinigung trocken.
Die LiDAR-Temperatur ist hoch.	Die LiDAR-Temperatur ist $\geq 80\text{ °C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Der Roboter versucht automatisch, zur Ladestation zurückzukehren, um sich abzukühlen. 2. Verwenden Sie den Roboter bei Umgebungstemperaturen unter 40 °C. 3. Stellen Sie den Roboter an einen schattigen, kühlen und gut belüfteten Ort. Der Alarm stoppt, wenn die Temperatur wieder im normalen Bereich liegt. 4. Der Roboter nimmt den Betrieb automatisch wieder auf, sobald der Alarm stoppt. 5. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Die LiDAR-Temperatur ist zu hoch.	Die LiDAR-Temperatur ist $\geq 90\text{ °C}$.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Das LiDAR wurde aufgrund hoher Temperaturen abgeschaltet. 2. Verwenden Sie den Roboter bei Umgebungstemperaturen unter 40 °C. 3. Stellen Sie den Roboter an einen schattigen, kühlen und gut belüfteten Ort. Der Alarm stoppt, wenn die Temperatur wieder im normalen Bereich liegt. 4. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.

Problem	Ursache	Lösung
Der Roboter wird nicht gefunden.	Die Ortung ist fehlgeschlagen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob das LiDAR oben am Roboter verschmutzt ist. Verschmutzungen beeinträchtigen die Ortung. 2. Bewegen Sie den Roboter manuell an eine freie Stelle im Kartenbereich und versuchen Sie, die Aufgabe erneut zu starten. 3. Wenn die Ortung weiter nicht funktioniert, steuern Sie den Roboter über die App zurück zur Ladestation und starten Sie dann die Mäh-aufgabe.
Sensorfehler.	Sensorfehler.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Starten Sie den Roboter neu und versuchen Sie es erneut. 2. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Der Roboter befindet sich in der Sperrzone.	Der Roboter befindet sich in der Sperrzone.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Bewegen Sie den Roboter manuell aus der Sperrzone und versuchen Sie es erneut. 2. Bewegen Sie den Roboter über die App fern-gesteuert aus der Sperrzone, und versuchen Sie es erneut.
Der Roboter befindet sich außerhalb des Kartenbereichs.	Der Roboter befindet sich außerhalb des Kartenbe-reichs.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Bewegen Sie den Roboter manuell zurück in den Kartenbereich und versuchen Sie es erneut. 2. Steuern Sie den Roboter über die App zurück in den Kartenbereich, und versuchen Sie es er-neut.
Notstopp aktiviert.	Die Stopptaste am Roboter wurde gedrückt.	Geben Sie den PIN-Code am Roboter ein und bestätigen Sie ihn.
Niedriger Akkustand. Der Roboter wird bald abgeschaltet.	Der Akkustand beträgt \leq 10 %.	Docken Sie den Roboter zum Aufladen an die Ladestation an.
Der Roboter hat den Kartenbereich verlas-sen. Diebstahlrisiko.	Der Roboter hat den Karten-bereich verlassen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Geben Sie den PIN-Code am Roboter ein und bestätigen Sie ihn. 2. Sie können den Alarm bei Verlassen der Karte in den Einstellungen der App deaktivieren.
Die Rückkehr zur Lade-station ist fehlgeschla-gen.	Der Roboter findet bei Rück-kehr zur Ladestation sein Ziel nicht.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob der Roboter durch Hindernisse blockiert wird. Entfernen Sie die Hindernisse und versuchen Sie es erneut. 2. Navigieren Sie den Roboter per Fernbedienung über die App zurück zur Ladestation.
Andocken an der Lade-station fehlgeschlagen.	Der Roboter findet die Ladestation, kann aber nicht andocken.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie, ob die Reflektorfolien der Station verschmutzt oder blockiert sind. 2. Prüfen Sie, ob sich Hindernisse vor der Sta-tion befinden. 3. Prüfen Sie, ob die Station verschoben wurde. 4. Überprüfen Sie, ob die Basisplatte mit dickem Schlamm bedeckt ist. 5. Überprüfen Sie, ob die Station auf einer Nei-gung steht. 6. Überprüfen Sie, ob die Station mit Strom ver-sorgt wird. 7. Helfen Sie dem Roboter manuell oder per Fernbedienung, an der Ladestation anzudocken.

Problem	Ursache	Lösung
Positionierung fehlgeschlagen.	Die Positionierung schlägt fehl, wenn der Roboter versucht, eine Mähaufgabe zu starten.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Das LiDAR kann blockiert sein. Bewegen Sie den Roboter manuell an eine flache und offene Stelle im Kartenbereich und starten Sie die Aufgabe erneut. 2. Wenn der Fehler weiterhin auftritt, versuchen Sie es erneut, nachdem der Roboter an der Ladestation angedockt hat.
Nicht ausreichend Platz zum Drehen vor der Station.	Nicht ausreichend Platz zum Drehen vor der Station.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Wenn die Station am Rand oder innerhalb des Kartenbereichs platziert ist, stellen Sie sicher, dass zwischen dem vorderen Bereich der Basisplatte der Station und der Kartenbegrenzung ein Freiraum von mindestens 1 m besteht; andernfalls kann der Roboter möglicherweise nicht wenden. 2. Versetzen Sie die Station oder ändern Sie die Karte in der Kartenbearbeitung.
Pfad blockiert.	Pfad blockiert.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Überprüfen Sie, ob im Pfad eine Sperrzone festgelegt ist. 2. Prüfen Sie, ob der Roboter durch Hindernisse blockiert wird. 3. Wenn der Roboter immer noch nicht passieren kann, löschen Sie den Pfad in der Kartenbearbeitung und legen Sie einen neuen fest.
Die Frontkamera ist verschmutzt.	Die Frontkamera ist verschmutzt.	Wischen Sie die Frontkamera mit einem sauberen Tuch ab.
Es liegt ein Problem mit der Frontkamera vor.	Es liegt ein Problem mit der Frontkamera vor.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Wischen Sie die Frontkamera mit einem sauberen Tuch ab. 2. Versuchen Sie, den Roboter neu zu starten. 3. Besteht das Problem weiterhin, wenden Sie sich bitte an den Kundendienst.
Frontkamera blockiert.	Frontkamera blockiert.	Wischen Sie die Frontkamera mit einem sauberen Tuch ab.
Während der automatischen Kartierung tritt ein Fehler zur Erkennung der Begrenzung auf.	Während der automatischen Kartierung tritt ein Fehler zur Erkennung der Begrenzung auf.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Stellen Sie sicher, dass die Lichtverhältnisse geeignet sind (weder zu hell noch zu dunkel). 2. Kontrollieren Sie, dass das Wetter klar ist (kein Nebel oder Regen). 3. Kontrollieren Sie, dass die Frontkamera sauber und nicht blockiert ist. 4. Kontrollieren Sie, dass der Untergrund eben ist – Unebenheiten können die Erkennung beeinträchtigen. 5. Wenn die Erkennung der Begrenzung weiterhin fehlschlägt, wechseln Sie in den Fernbedienungsmodus, um die Kartierung durchzuführen.
Ungewöhnliche Vibrationen.	Ungewöhnliche Vibrationen.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Prüfen Sie die Messerscheibe auf Schäden. Wenn ein Schaden vorliegt, ersetzen Sie die Scheibe. 2. Wenn die Scheibe unbeschädigt ist, wenden Sie sich an den Kundendienst.

13 Spezifikationen

		A3 3500
Basisdaten	Produktbezeichnung	Dreame Mähroboter A3 AWD Pro
	Marke	Dreame
	Modell	MXXA9300
	Abmessungen	740 × 532 × 325 mm
	Gewicht (einschließlich Akku)	23,9 kg
Mähbetrieb	Empfohlene Arbeitsfläche	3500 m ²
	Mäheffizienz (EGMF-Standard)	Standard: 2500 m ² /24hrs Effizient: 3500 m ² /24hrs Schnell: 5000 m ² /24hrs
	Mähhöhe	3–10 cm (in Schritten à 5 mm)
	Mähbreite	≥ 40 cm
	Ladedauer ^[2]	85 min
Geräuschemission	Schalleistungspegel LWA	65 dB(A)
	Unsicherheit Schalleistungspegel KWA	3 dB(A)
	Schalldruckpegel LpA	54 dB(A)
	Unsicherheit Schalldruck KpA	3 dB(A)
Betriebsbedingungen	Betriebstemperatur	0–50 °C Empfehlung: 10–35 °C
	Temperatur bei Langzeitlagerung	-10–35 °C Empfehlung: 0–25 °C
	IP-Schutzart	Roboter: IPX6 Ladestation: IPX4 Netzteil: IP67
	Maximale Neigung der Mähfläche	80%
Verbindung	Bluetooth-Frequenzbereich	2,4–2,4835 GHz
	Max. Funkleistung	802.11b: 16±2dBm(@11Mbps) 802.11g: 14±2dBm(@54Mbps) 802.11n: 13±2dBm(@HT20,HT40) Bluetooth: 7,49 dBm
	WLAN	WLAN 2,4 GHz (2400–2483,5M)
	Link-Dienst ^[3]	LTE-FDD: B1/3/7/8/20/28A LTE-TDD: B38/40/41
	GNSS	GPS/GLONASS/BDS/Galileo/QZSS

		A3 3500
Antriebsmotor	Fahrgeschwindigkeit bei Fernbedienung	0,45–0,8 m/s
	Fahrgeschwindigkeit beim Mähen	Standard: 0,35 m/s Effizient: 0,6 m/s Schnell: 0,8 m/s
	Motortyp	Nabenmotor
Mähmotor	Drehzahl	2800/min
Akku (Roboter)	Akkumodell	MBPA30
	Akkutyp	Lithium-Akku
	Nennkapazität	7500 mAh
	Nennspannung	Max. 36 V
Netzteil	Modell Ladestation	MPAA30
	Eingangsspannung	100–240 V Wechselspannung
	Ausgangsspannung	42 V
	Ausgangsstrom	5 A
Ladestation	Modell Ladestation	MCA20
	Eingangsspannung	42 V
	Ausgangsspannung	42 V
	Eingangsstrom	5 A
	Ausgangsstrom	5 A

Standards	Band	Uplink (MHz)	Downlink (MHz)	Max. HF-Sendeleistung	GNSS	Frequenzbereich
LTE	1	1920 - 1980	2110 - 2170	23 ± 2	GPS/GLO-NASS/BDS/Galileo/QZSS	1559-1592 MHz
	3	1710-1785	1805-1880	23 ± 2		
	7	2500-2570	2620-2690	23 ± 2		
	8	880-915	925-960	23 ± 2		
	20	832-862	791-821	23 ± 2		
	28	703-748	758-803	23 ± 2		
	38	2570-2620	2570-2620	23 ± 2		
	40	2300-2400	2300-2400	23 ± 2		
	41	2496-2690	2496-2690	23 ± 2		
GSM	3	1710 - 1785	1805 - 1880	30 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		
WCDMA	1	1920-1980	2110-2170	23 ± 2		
	8	880 - 915	925 - 960	23 ± 2		

[2] Die Ladezeit gilt ab dem Zeitpunkt, an dem der Roboter bei niedrigem Akkustand automatisch zur Ladestation zurückkehrt.

[3] Abgedeckte Länder/Regionen: Albanien, Andorra, Österreich, Belgien, Bosnien und Herzegowina, Bulgarien, Zypern, Tschechische Republik, Dänemark, Estland, Finnland, Frankreich, Deutschland, Griechenland, Guernsey, Ungarn, Island, Irland, Italien, Kosovo, Lettland, Liechtenstein, Litauen, Luxemburg, Mazedonien, Malta, Moldawien, Monaco, Montenegro, Niederlande, Norwegen, Polen, Portugal, Rumänien, Serbien, Slowakei, Slowenien, Spanien, Schweden, Schweiz, Vereinigtes Königreich, Ukraine.

Hinweis: Die technischen Daten können sich ändern, da wir unser Produkt ständig verbessern. Aktuelle Informationen finden Sie auf unserer Website unter <https://global.dreametech.com>.